

Sommaire

Notations	22	IV Théorèmes limites	
Introduction	24		
I Introduction heuristique		19 Convergences	383
1 Probabilités (heuristique)	31	20 Loi des grands nombres	417
2 Variable aléatoire (heuristique)	55	21 Le théorème limite central	437
		22 Techniques d'approximations	447
		23 Espérance conditionnelle	469
II Théorie et Pratique		V Quelques applications	
3 Espaces probabilisé	77	24 Résultats élégamment établis...	495
4 Conditionnement	101	25 Simuler informatiquement une loi	509
5 Indépendance (1/2)	111	26 Méthodes de Monte-Carlo	531
6 Variables aléatoires discrètes	127	27 Arithmétique et probabilités	549
7 Espérance de v.a. discrètes	143	28 Bosons, fermions et boltzmannions	559
8 Couples de v.a. discrètes	173	29 Processus de Poisson	573
9 Le jeu de <i>pile</i> ou <i>face</i>	203	30 Mouvements browniens	581
10 Variables aléatoires à densité	223	31 Estimation bayésienne	613
11 Espérance d'une v.a. à densité	245	32 Loi de l'Arc sinus et séries aléatoires	617
12 Couples de v.a. à densité	257	33 À propos de quelques paradoxes	625
III Plus formellement...		A Annexes	
13 Variables aléatoires (cas général)	291	A Éléments d'analyse et d'algèbre	637
14 L'espérance comme intégration...	307	B Davantage sur la mesure	665
15 Vecteurs aléatoires	331	C Théorèmes d'existence	679
16 Indépendance (2/2)	341	D Tables	685
17 Fonctions caractéristiques	357	E Lexique français-anglais	689
18 Vecteurs gaussiens (*)	365		

Table des matières

Introduction	24
§ 1. Les lois du hasard	24
§ 2. But de la théorie	25
§ 3. Quelques mots sur l'ouvrage	26
§ 4. Rosencrantz et Guildenstern	27
<i>Exercices</i>	28
Partie I : Introduction heuristique	29
1 Probabilités (heuristique)	31
1.1 Le langage de l'aléatoire	31
§ 5. Phénomènes aléatoires	31
§ 6. L'univers Ω et les réalisations possibles du hasard	33
§ 7. Événements	35
§ 8. Compter/mesurer	35
§ 9. Langage ensembliste	37
§ 10. Calcul des probabilités	38
1.2 Probabilités sur un ensemble fini ou dénombrable	39
§ 11. Univers fini	39
§ 12. Probabilités sur un ensemble dénombrable	42
1.3 Probabilités sur $\{P, F\}^{\mathbb{N}^*}$	42
§ 13. Un univers non dénombrable	42
§ 14. Unions dénombrables d'événements	44
§ 15. Unions non dénombrables d'événements	45
§ 16. Probabilité sur $\{P, F\}^{\mathbb{N}}$	45
1.4 Probabilités conditionnelles	45
§ 17. Un exemple simple	45
§ 18. Second exemple	46
§ 19. Formule des probabilités totales	47
§ 20. Formule des probabilités composées	48
§ 21. Indépendance stochastique	48
§ 22. « Indépendance = produit » (*)	49
<i>Exercices</i>	50

2	Variables aléatoires (heuristique)	55
2.1	Variables réelles	56
	§ 23. Première définition	56
	§ 24. Probabilité image (ou loi)	57
	§ 25. Fonctions de répartition	58
	§ 26. Extension de la notion de variables aléatoires	60
	§ 27. Variables discrètes	61
	§ 28. Variables à densité	62
	§ 29. Est-ce tout ?	64
	§ 30. La connaissance de Ω est inutile	65
2.2	La notion d'espérance	65
	§ 31. Points de vue du théoricien, point de vue de l'expérimentateur	65
	§ 32. Le problème de la sommation	67
2.3	Espérance d'une variable discrète ou à densité	68
	§ 33. Cas discret : première (tentative de) définition	68
	§ 34. Deux expériences numériques	68
	§ 35. Séries commutativement convergentes	70
	§ 36. Seconde définition	71
	§ 37. Espérance d'une variable à densité	72
	<i>Exercices</i>	72

Partie II : Théorie et Pratique 75

3	Espaces probabilisés	77
3.1	Parties, algèbres, tribus	78
	§ 38. Unions disjointes	78
	§ 39. Algèbres	78
	§ 40. Tribus	79
	§ 41. Borne supérieure et borne inférieure	79
	§ 42. Autres propriétés des tribus	80
	§ 43. Construire une tribu. Tribu engendrée par un ensemble de parties	81
3.2	Espaces probabilisés	82
	§ 44. Espaces probabilisables	82
	§ 45. Espaces probabilisés	84
	§ 46. Propriétés des mesures de probabilités	85
	§ 47. Événements négligeables	87
	§ 48. Espaces probabilisés complets (*)	87
	§ 49. Systèmes complets, quasi-complets d'événements	88
	§ 50. Formule du crible (ou : de Poincaré)	89
3.3	Probabilité sur \mathbb{R}	90
	§ 51. Fonction de répartition d'une probabilité	90
	§ 52. La mesure de Lebesgue sur $[0; 1]$	92
	§ 53. Probabilités finies	92
	§ 54. Probabilités discrètes	93
	§ 55. Probabilités à densité	93
3.4	Annexe : π -systèmes et théorème de Carathéodory	94
	§ 56. π -systèmes	94
	§ 57. Le théorème de Carathéodory	94
3.5	Annexe : un ensemble non mesurable	95
	<i>Exercices</i>	96

4	Conditionnement	101
	§ 58. Probabilités conditionnelles	101
	§ 59. Formule des probabilités composées	103
	§ 60. Formule des probabilités totales	103
	§ 61. Théorème de Bayes	104
	§ 62. Quelques remarques et difficultés	106
	<i>Exercices</i>	108
5	Indépendance (1/2)	111
5.1	Indépendance d'événements et de tribus	111
	§ 63. Indépendance de deux événements	111
	§ 64. Indépendance mutuelle	112
5.2	Les lemmes de Borel-Cantelli	114
	§ 65. Limite supérieure et limite inférieure	114
	§ 66. Les lemmes de Borel-Cantelli	117
5.3	Application : du jeu de recouvrement au paradoxe d'Olbers	119
	§ 67. Le paradoxe historique d'Olbers	119
	§ 68. Un modèle bidimensionnel de recouvrement	120
	§ 69. Modèle stellaire uniforme : probabilité que le cercle...	121
	<i>Exercices</i>	123
6	Variables aléatoires discrètes	127
6.1	Variables aléatoires discrètes	127
	§ 70. Variable simple, variable discrète	127
	§ 71. Système complet induit par une variable aléatoire discrète	128
	§ 72. Loi d'une variable aléatoire discrète	129
	§ 73. Fonction de répartition d'une variable aléatoire discrète	130
	§ 74. Histogrammes	131
	§ 75. Variables aléatoires au sens large	132
6.2	Lois classiques	133
	§ 76. Loi uniforme	133
	§ 77. Loi de Bernoulli	133
	§ 78. Loi binomiale	134
	§ 79. Loi géométrique	134
	§ 80. Loi de Poisson	136
	§ 81. Tirages avec et sans remise. Loi hypergéométrique	139
	§ 82. Loi de l'image $\varphi(X)$ d'une variable aléatoire	140
	<i>Exercices</i>	141
7	Espérance d'une variable aléatoire discrète	143
7.1	Espérance	143
	§ 83. Espérance	143
	§ 84. Représentations de X comme combinaisons de fonctions indicatrices	145
	§ 85. Espérances infinies	147
	§ 86. Linéarité	148
	§ 87. Application de la linéarité au calcul pratique d'une espérance	149
	§ 88. Autres propriétés de l'espérance	150
7.2	Moments	151
	§ 89. Formule de transfert	151
	§ 90. Moments	151
	§ 91. Moments centrés	152

§ 92. Variance, écart-type	152
§ 93. Propriétés de la variance	155
§ 94. Variable centrée réduite	155
§ 95. Inégalité de Cauchy-Schwarz	156
§ 96. Espérance et variance des lois classiques	157
§ 97. Inégalité de Bienaymé-Tchebychev	157
§ 98. Atouts et faiblesses de l'inégalité de Bienaymé-Tchebychev	158
7.3 Fonctions génératrices	159
§ 99. Fonction génératrice	159
§ 100. Récupération des moments	160
§ 101. Fonctions génératrices des lois classiques	161
7.4 Un problème classique : le collectionneur	162
§ 102. Position du problème	162
§ 103. Loi du temps d'attente	163
§ 104. Une majoration de la probabilité de déviation	164
<i>Exercices</i>	166
8 Couples de variables aléatoires discrètes	173
§ 105. Position du problème	173
8.1 Loi d'un couple	174
§ 106. Loi conjointe, lois marginales	174
§ 107. Lois conditionnelles	175
§ 108. Somme de deux variables aléatoires à valeurs dans \mathbb{Z}	176
§ 109. Théorème de transfert	176
8.2 Indépendance	177
§ 110. Indépendance de deux variables aléatoires discrètes	177
§ 111. Indépendance mutuelle	178
§ 112. Fonctions de variables indépendantes	179
§ 113. Un exemple : minimum et maximum de variables indépendantes	180
§ 114. Espérance d'un produit de variables aléatoires indépendantes	181
§ 115. Somme de variables indépendantes — formule de convolution	182
§ 116. Loi binomiale comme somme de lois de Bernoulli	182
§ 117. Théorèmes de stabilité	183
8.3 Covariance	183
§ 118. Covariance d'un couple discret	183
§ 119. Somme de variables aléatoires	185
§ 120. Coefficient de corrélation	187
§ 121. Invariance par changement d'échelle de $\rho(X, Y)$	187
§ 122. Covariance d'un couple de données statistiques	188
8.4 Espérance conditionnelle (cas discret)	189
§ 123. Lois conditionnelles	189
§ 124. Espérance conditionnelle, première approche	190
§ 125. Espérance conditionnelle, seconde approche	191
8.5 Sommation d'un nombre aléatoire de variables	192
§ 126. Contexte historique et mathématique	192
§ 127. Identités de Wald	193
§ 128. Processus de Galton-Watson	195
§ 129. Probabilité d'extinction	196
§ 130. Évolution de la population	198
<i>Exercices</i>	198

9	Le jeu de pile ou face	203
9.1	Formalisation	203
	§ 131. Espace probabilisé associé à une partie infinie de <i>pile</i> ou <i>face</i>	203
	§ 132. Quelques notations	204
9.2	Le motif dans le tapis	205
	§ 133. Longueur moyenne de la deuxième séquence homogène	205
	§ 134. Vaut-il mieux parier FPP ou PPF ?	206
	§ 135. Occurrence de motifs, événements régénératifs	207
	§ 136. Temps d'attente d'un des motifs PPF et FPP	209
	§ 137. Temps d'attente du motif PPP	210
9.3	Théorèmes limites	211
	§ 138. Une certitude : la moyenne	211
	§ 139. Retour à l'équilibre et marches aléatoires	213
9.4	Les nombres normaux existent !	215
	§ 140. Une suite de variables de Bernoulli indépendantes est un réel de $[0; 1[$ (et vice-versa)	215
	§ 141. Propriétés des fonctions de Rademacher	216
	§ 142. Le théorème des nombres normaux de Borel	218
	§ 143. Existence de nombres complètement normaux	218
	<i>Exercices</i>	220
10	Variables aléatoires à densité	223
	§ 144. À propos de l'intégrabilité des fonctions	223
10.1	Variables aléatoires à densité	224
	§ 145. Variables continues	224
	§ 146. Variables absolument continues, ou à densité	224
	§ 147. Propriétés de la densité de probabilité	227
	§ 148. Changement d'échelle	227
	§ 149. Médiane	228
	§ 150. Variables symétriques	229
10.2	Lois classiques	229
	§ 151. Loi uniforme	229
	§ 152. Loi exponentielle	230
	§ 153. Loi normale centrée réduite	231
	§ 154. Loi normale	232
	§ 155. Loi de Cauchy	234
	§ 156. Loi Γ (Gamma)	235
	§ 157. Loi γ	235
	§ 158. Loi du χ^2	235
	§ 159. Loi bêta $B(a, b)$	235
10.3	Changement de variable aléatoire	237
	§ 160. Loi de $\varphi(X)$ lorsque φ est injective	237
	§ 161. Loi de $\varphi(X)$: cas général	238
	§ 162. Simuler une loi à densité	239
	<i>Exercices</i>	241
11	Espérance d'une variable aléatoire à densité	245
11.1	Espérance et moments	245
	§ 163. Espérance	245
	§ 164. Formule de transfert	246
	§ 165. Moments	247

§ 166. Moments centrés	247
§ 167. Variance	248
§ 168. Inégalité de Cauchy-Schwarz	249
§ 169. Espérance et variance des lois classiques	249
§ 170. Variables centrées réduites	252
§ 171. Autres caractéristiques numériques d'une variable aléatoire à densité	252
11.2 Inégalités de Markov et de Bienaymé-Tchebychev	253
§ 172. Inégalité de Markov	253
§ 173. Inégalité de Bienaymé-Tchebychev	253
<i>Exercices</i>	254
12 Couples de variables à densité	257
12.1 Loi d'un couple	257
§ 174. Loi d'un couple, lois marginales	257
§ 175. Couple admettant une densité	258
§ 176. Densités marginales	261
§ 177. Somme de deux variables aléatoires à densité	261
§ 178. Théorème de transfert	263
12.2 Indépendance	263
§ 179. Indépendance de deux variables aléatoires à densité	263
§ 180. Indépendance mutuelle	264
§ 181. Somme de deux variables aléatoires indépendantes	265
§ 182. Somme de lois normales indépendantes	266
§ 183. Un exemple : quotient de deux lois normales	266
§ 184. Maximum et minimum de N variables aléatoires indépendantes	267
§ 185. Espérance du produit de variables indépendantes	268
12.3 Covariance	269
§ 186. Covariance d'un couple à densité	269
§ 187. Coefficient de corrélation	270
12.4 Lois conditionnelles	271
§ 188. Lois conditionnelles	271
§ 189. Exemple de variable conditionnée par une autre	274
§ 190. Un exemple de loi mixte (discret, continu) : temps d'attente du métro	274
§ 191. Espérances conditionnelles	277
<i>Exercices</i>	278

Partie III : Plus formellement...

289

13 Variables aléatoires : cas général	291
13.1 Mesurabilité	291
§ 192. Définition d'une variable aléatoire	291
§ 193. Calcul des images réciproques	292
§ 194. Quelques résultats sur la mesurabilité	292
13.2 Fonction de répartition	294
§ 195. Loi d'une variable aléatoire	294
§ 196. Fonction de répartition	294
§ 197. Variables discrètes, continues, mixtes	296
§ 198. Décomposition de Lebesgue d'une fonction de répartition	297
§ 199. Densité au sens des distributions	299
§ 200. Une définition de l'espérance n'utilisant que la fonction de répartition	300

§ 201. L'espérance et les notations de l'intégrale de Stieltjes	301
13.3 Limite simple de variables aléatoires	302
<i>Exercices</i>	304
14 L'espérance comme intégration sur une mesure de probabilité	307
14.1 Construction de l'espérance comme intégrale	308
§ 202. Espérance d'une variable aléatoire simple	308
§ 203. Espérance d'une variable aléatoire positive	309
§ 204. Espérance comme limite croissante d'une suite de variables simples (*)	309
§ 205. Espérance d'une variable aléatoire réelle	310
§ 206. Espérance d'une variable aléatoire complexe	311
§ 207. Propriétés de l'espérance ; espace \mathcal{L}^1	311
§ 208. Intégration sur une partie	313
§ 209. Espaces \mathcal{L}^1 et L^1	313
§ 210. Moments d'ordre supérieur	313
14.2 Théorèmes de convergence	314
§ 211. Théorème de convergence monotone	314
§ 212. Lemme de Fatou	315
§ 213. Théorème de convergence dominée	316
§ 214. La Cavalerie Légère à l'œuvre	317
14.3 Le théorème de transfert et ses applications	317
§ 215. Le théorème général	317
§ 216. Cas des variables à densité	319
14.4 Espace L^2 ; interprétations géométriques	321
§ 217. Espaces \mathcal{L}^2 et L^2	321
§ 218. Inégalité de Cauchy-Schwarz	321
§ 219. Covariance	322
§ 220. Structure de l'espace L^2	322
§ 221. Interprétations géométriques	324
§ 222. Meilleur estimateur quadratique d'une variable aléatoire	325
14.5 Inégalités	326
§ 223. Inégalité de Markov	326
§ 224. Inégalités de Bienaymé-Tchebychev	326
§ 225. Inégalité de Bernstein	328
§ 226. Inégalité de Jensen (convexité)	328
14.6 Annexe : le théorème de convergence monotone	329
<i>Exercices</i>	329
15 Vecteurs aléatoires	331
§ 227. Notations	331
15.1 Probabilités sur \mathbb{R}^n	332
§ 228. Boréliens de \mathbb{R}^n	332
§ 229. Probabilité produit	332
§ 230. Densités	332
15.2 Vecteurs aléatoires	332
§ 231. Espérance	333
§ 232. Matrice de covariance	333
§ 233. Inégalité de Cauchy-Schwarz	334
15.3 Fubini !!!	335
§ 234. Le théorème de Fubini en pratique	335
§ 235. Application : densités marginales	335

§ 236. Application : expression alternative de l'espérance	336
15.4 Changements de variables aléatoires	337
§ 237. Changement de vecteur aléatoire	337
§ 238. Somme, produit et quotient de deux variables aléatoires	338
<i>Exercices</i>	339
16 Indépendance (2/2)	341
16.1 Indépendance de variables aléatoires	341
§ 239. Indépendance de deux variables aléatoires	341
§ 240. Indépendance de classes et de tribus d'événements	343
§ 241. Indépendance de n variables aléatoires	344
§ 242. Caractérisations de l'indépendance de variables aléatoires	344
§ 243. Coalitions	344
§ 244. Indépendance de variables aléatoires discrètes	345
§ 245. Indépendance de variables aléatoires à densité	345
16.2 Somme et produit de variables aléatoires indépendantes	346
§ 246. Espérance d'un produit	346
§ 247. Formule de convolution	348
§ 248. Formule de convolution pour les variables à densité	349
§ 249. Somme de n variables aléatoires indépendantes	350
16.3 Temps d'arrêt et identité de Wald	350
§ 250. Notion de temps d'arrêt	350
§ 251. Temps d'arrêt et identités de Wald	351
<i>Exercices</i>	354
17 Fonctions caractéristiques	357
§ 252. Variables aléatoires complexes	357
§ 253. Fonction caractéristique	358
§ 254. Cas des variables aléatoires discrètes	359
§ 255. Propriétés de la fonction caractéristique	359
§ 256. Fonction caractéristique d'une somme de variables indépendantes	360
§ 257. Théorème d'unicité	360
§ 258. Fonction caractéristique et indépendance	361
§ 259. Régularité de la fonction caractéristique	361
§ 260. Fonctions caractéristiques usuelles	362
§ 261. Le théorème de continuité de Paul Lévy	362
<i>Exercices</i>	363
18 Vecteurs gaussiens	365
18.1 Lois normales sur \mathbb{R}^2	365
§ 262. Lois normales et extension	365
§ 263. Lois normales sur \mathbb{R}^2 : cas non dégénéré	366
§ 264. Réduction d'une loi normale non dégénérée sur \mathbb{R}^2	368
18.2 Aspects numériques de lois normales sur \mathbb{R}^2	370
§ 265. Lois marginales	370
§ 266. Combinaisons linéaires de X et Y	370
§ 267. Densités conditionnelles	372
§ 268. Ellipses d'égale densité	372
18.3 Vecteurs gaussiens	374
§ 269. Définition des vecteurs gaussiens	374
§ 270. Caractérisation par les combinaisons linéaires	375

§ 271. Indépendance et décorrélation	375
§ 272. Décomposition d'un vecteur gaussien	376
§ 273. Densité d'un vecteur gaussien	377
§ 274. Ellipsoïdes d'égale densité et loi du χ^2	378
§ 275. Lemme des moments (théorème de Wick)	378
Exercices	379

Partie IV : Théorèmes limites

381

19 Convergence	383
§ 276. Introduction aux théorèmes limites	383
19.1 Convergence presque sûre, convergence en probabilité	385
§ 277. Convergence presque sûre	385
§ 278. Critères de convergence presque sûre (*)	386
§ 279. Convergence en probabilité	388
§ 280. Une caractérisation par l'espérance	388
§ 281. Convergence et images de variables aléatoires	389
§ 282. Comparaison entre convergence en probabilité et convergence p.s.	389
§ 283. Une distance sur l'espace des variables aléatoires (*)	391
19.2 Convergence en moyenne et dans L^p	392
§ 284. Convergence en moyenne et dans L^p	392
§ 285. Convergence en probabilité et convergence dans L^p (*)	392
19.3 Convergence en loi	393
§ 286. Convergence en loi	393
§ 287. Convergence en loi <i>versus</i> convergence étroite	394
§ 288. Convergence en loi et convergence en probabilité	396
§ 289. Convergence en loi de variables discrètes	396
§ 290. Convergence en loi de variables à densité	399
§ 291. Convergence en loi et fonctions caractéristiques	401
§ 292. Convergence en loi vers une constante	401
§ 293. Convergence en loi d'un couple, théorème de Slutsky	402
19.4 Une application : produit scalaire de vecteurs unitaires aléatoires	403
§ 294. Vecteur aléatoire sur la sphère S_n	403
§ 295. Loi du produit scalaire	403
§ 296. Loi limite	404
19.5 Seconde application : suites équidistribuées	405
§ 297. Suites équidistribuées	405
§ 298. Critère de Weyl	405
§ 299. Application aux suites $(n\alpha \bmod 1)$	407
19.6 Résumé synoptique	409
19.7 Annexe : convergence étroite	410
§ 300. Théorème de représentation de Skorokhod	410
§ 301. Équivalence de la convergence en loi et de la convergence étroite	410
Exercices	412
20 Loi des grands nombres	417
20.1 La loi du tout ou rien	417
§ 302. Événements de queue, tribu asymptotique	417
§ 303. Loi du 0-1 de Kolmogorov	419
§ 304. Loi du tout ou rien pour les événements	420

§ 305. Loi du tout ou rien de Hewitt-Savage (*)	420
§ 306. Une application aux séries aléatoires	421
§ 307. Une application aux marches aléatoires	421
20.2 Lois des grands nombres	423
§ 308. La loi faible des grands nombres	424
§ 309. La loi forte des grands nombres	425
§ 310. Cas de la divergence (*)	427
20.3 Théorème de Glivenko-Cantelli	428
§ 311. Fonction de répartition empirique	428
§ 312. Application : le test de Kolmogorov-Smirnov	430
20.4 Annexe : démonstration de la loi des grands nombres	432
<i>Exercices</i>	434
21 Le théorème limite central	437
§ 313. Au-delà de la loi des grands nombres	437
§ 314. Le théorème limite central	438
§ 315. Autres formes du théorème limite central (*)	440
§ 316. Forme locale du théorème limite central	441
§ 317. Évaluation de la vitesse de convergence	442
§ 318. Extension aux variables vectorielles (*)	443
§ 319. Utilité du théorème limite central	443
§ 320. La physique et la loi du $1/\sqrt{n}$	443
§ 321. Au-delà du théorème limite central : la loi du logarithme itéré	444
<i>Exercices</i>	446
22 Techniques d'approximation	447
22.1 Approximations poissonniennes	447
§ 322. Convergence vers une loi de Poisson	447
§ 323. Approximation poissonnienne d'une loi binomiale	448
22.2 Approximation normale	449
§ 324. Approximation normale d'une loi binomiale ; correction de continuité	449
§ 325. Approximation normale d'une loi de Poisson	451
§ 326. Approximation normale et de inégalité de Bienaymé-Tchebychev	452
§ 327. Estimer un nombre de lancers nécessaires	453
§ 328. Résumé des conditions d'approximation	456
22.3 Régression linéaire	456
§ 329. Droite de régression	456
§ 330. Droite de régression par rapport à y	457
§ 331. Corrélacion et causalité	459
22.4 Estimation	460
§ 332. Un exemple : moyenne empirique	460
§ 333. Un exemple : variance empirique	460
§ 334. Notion d'estimateur	462
§ 335. Risque quadratique	462
§ 336. Intervalles de confiance	463
<i>Exercices</i>	464
23 Espérance conditionnelle	469
23.1 Le cas fini ou dénombrable	469
§ 337. Espérance conditionnelle sachant une partition	470
§ 338. Un autre point de vue	471

§ 339. La propriété fondamentale de l'espérance conditionnelle	472
§ 340. Propriétés élémentaires	472
§ 341. Espérance conditionnelle sachant une variable aléatoire discrète	474
§ 342. Fonctions mesurables selon une partition dénombrable	475
23.2 Le cas général	476
§ 343. Espérance d'une variable aléatoire sachant un événement	476
§ 344. Espérance conditionnelle sachant une tribu	476
§ 345. Espérance conditionnelle sachant une variable aléatoire	478
§ 346. Lemme de factorisation	478
§ 347. Propriétés de l'espérance conditionnelle	478
§ 348. Théorèmes de convergence	479
§ 349. Densités conditionnelles (*)	480
§ 350. Le point de vue hilbertien : l'espérance conditionnelle comme projection	480
23.3 Martingales	482
§ 351. Ma première martingale	482
§ 352. Filtrations, martingales	482
§ 353. Sur- et sous-martingales	484
§ 354. Théorème de convergence des martingales	484
§ 355. Applications	487
23.4 Annexe : probabilités conditionnelles (*)	487
§ 356. Probabilité conditionnelle sachant une partition dénombrable	487
§ 357. Probabilité conditionnelle sachant une variable aléatoire	488
§ 358. Probabilité conditionnelle sachant une tribu	488
<i>Exercices</i>	<i>489</i>

Partie V : Quelques applications 493

24 Quelques résultats établis par la théorie des probabilités	495
§ 359. La formule de Bernstein	495
§ 360. L'existence de nombres complètement normaux	498
§ 361. Points singuliers du cercle de convergence d'une série entière	499
§ 362. Le théorème de Weierstrass et les polynômes de Bernstein	501
§ 363. En guise de conclusion	506
<i>Exercices</i>	<i>506</i>
25 Simuler informatiquement une loi de probabilité	509
25.1 Simuler une loi discrète	509
§ 364. Simuler une loi de Bernoulli	510
§ 365. Simuler une loi binomiale	510
§ 366. Simuler une loi discrète finie	510
§ 367. Simuler une loi géométrique	511
§ 368. Simuler une loi de Poisson	512
25.2 Simuler une loi continue	513
§ 369. Méthode de l'inverse	513
§ 370. Méthode du rejet	514
§ 371. Mélange de fonctions de répartition	516
25.3 Simuler une loi normale	518
§ 372. Méthode découlant du théorème limite central	518
§ 373. Méthode de la transformée inverse	518
§ 374. Méthode de Box-Muller	518

§ 375. Méthode du rejet	520
§ 376. Simulation d'un vecteur gaussien sur \mathbb{R}^2	521
25.4 Remarques sur les générateurs d'une loi uniforme	523
§ 377. Remarques préliminaires	523
§ 378. Générateur à récurrence linéaire	525
§ 379. Récurrences d'ordre supérieur, ou non linéaires	526
§ 380. Brève remarque historique	527
<i>Exercices</i>	528
26 Méthodes de Monte-Carlo	531
26.1 Estimation d'une moyenne	532
§ 381. L'aiguille de Buffon	532
26.2 Intégration numérique	534
§ 382. Position du problème	534
§ 383. Convergence de la méthode	537
§ 384. Effet de la dimension	537
26.3 Laissons faire le hasard !	538
§ 385. Un exemple arithmétique : tests de primalité	538
§ 386. Une machine à deviner des conjectures : le modèle de Cramér	542
§ 387. Le hasard et les algorithmes de recherche de solution optimale	543
§ 388. Falsification de données comptables et la loi de Benford	544
<i>Exercices</i>	547
27 Arithmétique et probabilités : une randonnée	549
27.1 Exemple élémentaire	550
27.2 Le théorème de Erdős-Kac et la loi normale	551
27.3 Écarts entre nombres premiers et lois de Poisson	553
27.4 Valeurs propres de matrices aléatoires	555
28 Bosons, fermions et boltzmannions	559
28.1 Le facteur de Boltzmann	559
§ 389. Théorie cinétique des gaz et statistiques non quantiques	559
§ 390. « Nombre de complexions » d'un état	561
§ 391. Un exemple (très) élémentaire	562
§ 392. Le facteur de Boltzmann	563
28.2 Statistiques quantiques	566
§ 393. L'entropie et le paradoxe de Gibbs	566
§ 394. Fermions et bosons	568
§ 395. Nombre d'états occupés	570
29 Processus de Poisson	573
§ 396. Introduction : comment placer des points uniformément sur \mathbb{R}^+ ?	573
§ 397. Processus de comptage	574
§ 398. Processus de Poisson	574
§ 399. Caractérisation des processus de Poisson	575
§ 400. Processus marqués	576
§ 401. Distribution des instants d'arrivée	577
§ 402. Effet physique : le bruit de grenaille	577
§ 403. Âge et temps de vie résiduel	577
§ 404. Processus de Poisson sur \mathbb{R}	578
§ 405. Processus de Poisson sur \mathbb{R}^d	579
<i>Exercices</i>	579

30 Mouvements browniens	581
30.1 Une approche heuristique	581
§ 406. L'observation de Robert Brown	581
§ 407. Marche aléatoire discrète et passage à la limite continue	582
§ 408. Limite continue — première approche	583
§ 409. Limite continue — seconde approche	584
§ 410. Une propriété du noyau de la chaleur	586
§ 411. Limite continue d'une marche aléatoire asymétrique	587
§ 412. Marche aléatoire en dimension supérieure	587
§ 413. Temps moyen de visite	588
§ 414. Dernières remarques	589
30.2 Modélisation probabiliste	590
§ 415. Définition	591
§ 416. La loi du mouvement brownien est la loi limite de marches aléatoires	592
§ 417. Loi du mouvement brownien ; mesure de Wiener	593
§ 418. Construction canonique du mouvement brownien	594
§ 419. Covariance	595
30.3 Propriétés des chemins browniens	596
§ 420. Invariances	596
§ 421. Propriétés de régularité	596
§ 422. Récurrence : le théorème de Pólya	597
§ 423. Autres propriétés (*)	597
§ 424. Construction de Lévy-Ciesielski du mouvement brownien	598
30.4 Mouvement brownien, physique et potentiels	600
§ 425. Le modèle d'Einstein et la détermination du nombre d'Avogadro	600
§ 426. Problème de Dirichlet et méthode de Monte-Carlo	600
§ 427. Mouvement brownien et potentiel capacitif	603
§ 428. Théorie du potentiel et propriétés de récurrence ($d = 1$)	603
§ 429. Théorie du potentiel et propriétés de récurrence ($d = 2$)	604
§ 430. Théorie du potentiel et propriétés de récurrence ($d \geq 3$)	605
30.5 Annexes	607
§ 431. Détermination du noyau de la chaleur	607
§ 432. Démonstration du théorème de Paley-Wiener-Zygmund	607
<i>Exercices</i>	609
31 Estimation bayésienne	613
§ 433. Distribution <i>a priori</i> uniforme, et distribution <i>a posteriori</i>	613
§ 434. Choix d'une autre distribution <i>a priori</i>	616
<i>Exercices</i>	616
32 Retour à pile ou face : loi de l'Arc sinus et séries aléatoires	617
32.1 L'iniquité flagrante d'un jeu équitable	617
§ 435. La loi de l'Arc sinus	617
32.2 Séries harmoniques de signe aléatoire	619
§ 436. Cas d'une pièce déséquilibrée	619
§ 437. Cas équilibré	619
32.3 Rayon d'une série entière aléatoire	621
§ 438. Le rayon est presque sûrement constant	621
§ 439. Trois rayons sont possibles	621

33 En guise de conclusion : à propos de quelques paradoxes	625
33.1 Biais d'équiprobabilité	625
§ 440. Biais d'équiprobabilité : le paradoxe des deux cassettes	625
§ 441. Le problème de Monty Hall	626
§ 442. Retour au problème des deux cassettes	627
33.2 Problèmes dus à l'interprétation de l'espérance	628
§ 443. L'espérance d'un jeu n'est pas un critère suffisant	628
§ 444. Paradoxe de Saint-Petersbourg	628
33.3 Pseudo-paradoxes	631
§ 445. Le paradoxe de Walter Penney	631
<i>Exercices</i>	632

Annexes

A Éléments d'analyse et d'algèbre	637
A.1 Suites	637
A1. Fini, dénombrable, indénombrable	637
A2. Limite supérieure, limite inférieure	638
A3. Suites de Cauchy	638
A4. Comparaison de suites	639
A5. Formule de Stirling	639
A.2 Séries numériques	639
A6. Définitions	639
A7. Séries positives	639
A8. Produits infinis	640
A9. Convergence absolue	640
A10. Exponentielle complexe	640
A11. Changement d'ordre de sommation	641
A12. Familles sommables positives	642
A13. Familles sommables de signes quelconques	642
A14. Théorème de Fubini pour les séries doubles	642
A15. Théorème de convergence dominée discrète	644
A.3 Fonctions	644
A16. Continuité, continuité à droite	644
A17. Fonctions à variation bornée	644
A18. Fonctions absolument continues	645
A19. Fonction Γ d'Euler	645
A20. Fonction d'erreur, fonction de survie de la loi normale	645
A.4 Fonctions croissantes	646
A21. Continuité, continuité à gauche, à droite	646
A22. Discontinuités de 1 ^{re} et 2 ^e espèce.	646
A23. Sauts de discontinuité d'une fonction croissante	647
A24. Régularité d'une fonction croissante	647
A25. Décomposition de Lebesgue	648
A26. Une fonction singulière : la fonction de Cantor	648
A27. Pseudo-inverse d'une fonction de répartition	649
A.5 Fonctions convexes	650
A28. Fonctions convexes, strictement convexe, concaves	650
A29. Caractérisation par la pente	651
A30. Caractérisation par la dérivée	651
A31. Cordes, tangentes et demi-tangentes	651
A32. Inégalités de Jensen	652
A.6 Modes de convergence de suites et séries de fonctions	652
A33. Convergence simple et convergence uniforme	652
A34. Théorèmes de Weierstrass	653

A.7	A35. Séries de fonctions	653
	A36. Rayon	653
	A37. Fonctions définies par une série entière	654
	A38. Lemme radial d'Abel	654
	A39. Produit de Cauchy de deux séries entières	654
	A40. Quelques sommes	655
A.8	Calcul intégral	655
	A41. Théorème de Fubini	655
	A42. Changement de variable dans \mathbb{R}^n	656
	A43. Produit de convolution	656
	A44. Quelques intégrales utiles	657
	A45. Méthode des multiplicateurs de Lagrange	657
A.9	Espaces de Hilbert	657
	A46. Espaces préhilbertiens	657
	A47. Espaces de Hilbert, bases hilbertiennes	658
	A48. Théorème de projection orthogonale	659
A.10	Transformée de Fourier	659
	A49. Transformée de Fourier d'une fonction intégrable	659
	A50. Distributions. Distributions tempérées	659
	A51. Transformée de Fourier d'une distribution	660
A.11	Dénombrement	660
	A52. Coefficients binomiaux	660
	A53. Formulaire pour les coefficients binomiaux	661
	A54. Nombres de Stirling	661
A.12	Topologie élémentaire	663
	A55. Ouverts, fermés	663
	A56. Espaces complets	663
A.13	Réduction, théorème spectral	663
	A57. Adjoint	663
	A58. Théorème spectral	664
	A59. Matrices symétriques positives, définies positives	664
	Exercices	664
B	Davantage sur la mesure	665
B.1	Boréliens	665
	A60. Boréliens de \mathbb{R}	665
	A61. Boréliens de \mathbb{R}^n	667
	A62. Boréliens de \mathbb{R}^∞	667
	A63. Tribus produits, espaces produits	667
B.2	Fonctions mesurables	668
	A64. Définition et premières propriétés	668
	A65. Tribu engendrée par une variable aléatoire	669
B.3	Un complément au jeu de <i>pile</i> ou <i>face</i>	670
	A66. Additivité dénombrable de \mathbf{P}_0 sur la classe \mathfrak{C} des cylindres (*)	670
B.4	Le lemme de classe monotone	671
	A67. π -systèmes et classes monotones	671
	A68. Première application : le lemme des coalitions	673
	A69. Deuxième application : rôle central de la fonction de répartition	674
	A70. Le théorème d'extension de Carathéodory	675
B.5	Le théorème de Radon-Nikodým	675
	A71. Mesure absolument continue par rapport à une autre	675
	A72. Le théorème de Radon-Nikodým	675
	Exercices	676
C	Théorèmes d'existence	679
C.1	Deux exemples simples de théorèmes d'existence	679
	A73. Existence d'une variable aléatoire de loi donnée	679
	A74. Un exemple de suite $(X_n)_{n \geq 0}$ de variables aléatoires indépendantes	680

C.2	Le théorème fondamental de Kolmogorov	681
	A75. Conditions de compatibilité et théorème d'extension	681
D	Tables	685
D.1	Langage ensembliste et langage probabiliste	685
D.2	Probabilités	686
	A76. Axiomes	686
	A77. Théorèmes d'intégration	686
	A78. Formules utiles	686
	A79. Tables des principales lois	687
	A80. Loi normale centrée réduite	688
E	Lexique français-anglais	689
	Références	691
	Index	695

Notations

Abréviations	
CNS	condition nécessaire et suffisante
CP	critère pratique
<i>p.s.</i>	presque sûre, presque sûrement
<i>p.p.</i>	presque partout
Ensembles	
\mathbb{N}	ensemble des entiers naturels $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, \dots\}$
\mathbb{P}	ensemble des entiers premiers $\mathbb{P} = \{2, 3, 5, 7, 11, \dots\}$
$\mathfrak{P}(\Omega)$	ensemble des parties de Ω
$A \cap B$	intersection de A et B
$A \cup B$	réunion de A et B
$A + B$	réunion disjointe de A et B ($A \cap B = \emptyset$, $A + B := A \cup B$)
$\sum A_n$	réunion disjointe
$A \setminus B$	$= A \cap B^c$
$A - B$	$= A \setminus B$, étant entendu que $B \subset A$
A^c	complémentaire de A (dans Ω)
$A_n \uparrow A$, $A = \lim \uparrow A_n$	limite croissante
$A_n \downarrow A$, $A = \lim \downarrow A_n$	limite décroissante
$A^* = \lim \sup A_n$	
$A_* = \lim \inf A_n$	
Fonctions	
$\mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$	ensemble des matrices carrées d'ordre n
$\mathfrak{M}_{n,1}(\mathbb{K})$	ensemble des vecteurs colonnes d'ordre n
$\mathcal{C}^k(I, \mathbb{K})$	ensemble des fonctions $f : I \rightarrow \mathbb{K}$ de classe \mathcal{C}^k
$f(x^+)$, $f(x+0)$	limite à droite $\lim_{h \rightarrow 0^+} f(x+h)$
$f(x^-)$, $f(x-0)$	limite à gauche $\lim_{h \rightarrow 0^-} f(x+h)$
$f(+\infty)$	limite en $+\infty$: $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$
$f(-\infty)$	limite en $-\infty$: $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$
$f \otimes g$	produit tensoriel $(x, y) \mapsto f(x)g(y)$
$f * g$	produit de convolution

Lettres gothiques																	
\mathfrak{A}	\mathfrak{B}	\mathfrak{C}	\mathfrak{D}	\mathfrak{E}	\mathfrak{F}	\mathfrak{G}	\mathfrak{H}	\mathfrak{I}	\mathfrak{J}	\mathfrak{K}	\mathfrak{L}	\mathfrak{M}	\mathfrak{m}	\mathfrak{O}	\mathfrak{P}	\mathfrak{T}	\mathfrak{X}
A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	m	O	P	T	X

Probabilités		
Ω	univers, espace des épreuves	
$\mathfrak{T}, \mathfrak{F}, \mathfrak{A}$	tribus (« T » et « F » gothiques) ou algèbres (« A »)	
ω	réalisation du hasard (élément de Ω)	
\mathbf{P}, \mathbf{Q}	probabilités	
X, Y, Z, T, \dots	variables aléatoires	
$\mathbf{Cov}(X, Y)$	covariance du couple (X, Y)	
$\mathbf{E}(X), \mathbf{E}X$	espérance de la variable X	
$\mathbf{P}(A), \mathbf{P}\{X \in B\}$	probabilité	
$\mathbf{V}(X)$	variance de la variable X	
σ_X	écart-type de X	
$\mathfrak{N}(x)$	fonction de répartition de la loi $\mathcal{N}(0; 1)$	§ 154
$\mathfrak{n}(x)$	densité de probabilité de la loi $\mathcal{N}(0; 1)$	§ 154
$\{X \in A\}$	événement lié à une variable aléatoire	
$\mathbf{P} \otimes \mathbf{Q}$	probabilité produit	§ 229
$f \otimes g$	produit direct $(f \otimes g)(x, y) = f(x)g(y)$	
$X \wedge Y, X \wedge m$	$\min(X, Y), \min(X, m)$	
X'	variable centrée $X' = X - \mathbf{E}(X)$	
X^*	variable centrée réduite $X^* = (X - \mathbf{E}X)/\sigma_X$	
X^+	$\max(X, 0)$	§ 205
X^-	$\max(-X, 0)$	§ 205
$X_n \xrightarrow{\text{ps}} X$	convergence presque sûre	§ 277
$X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X$	convergence en proba	§ 279
$X_n \xrightarrow{\mathbf{L}} X$	convergence en loi (convergence étroite)	§ 286
$X_n \xrightarrow{L^p} X$	convergence dans L^p	§ 284
$X \rightsquigarrow \mathcal{L}$	X suit la loi \mathcal{L}	
$\mathcal{B}(p)$	loi de Bernoulli de paramètre p	$p \in [0; 1]$
$\mathcal{B}(n; p)$	loi binomiale de paramètres n et p	$n \in \mathbb{N},$
$\mathcal{E}(\alpha)$	loi exponentielle de paramètre α	
$\mathcal{G}_{\mathbb{N}}(p)$	loi géométrique de paramètre p	
$\mathcal{N}(m; \sigma^2)$	loi normale de moyenne m et de variance σ^2	
$\mathcal{P}(\lambda)$	loi de Poisson de paramètre λ	
$\mathfrak{B}, \mathfrak{B}(\mathbb{R}), \mathfrak{B}(\mathbb{R}^n)$	tribu des boréliens de \mathbb{R} , de \mathbb{R}^n	
$\mathfrak{T}, \mathfrak{E}, \dots$	tribus	
\mathfrak{D}_X	système complet induit par une variable discrète	
$\mathfrak{A} \preceq \mathfrak{B}$	\mathfrak{A} est plus fine que \mathfrak{B}	
$\sigma(X)$	tribu engendrée par X	
$\sigma(X_1, X_2, \dots, X_n)$	tribu engendrée par X_1, X_2, \dots, X_n	
δ_a	mesure de Dirac en a	
$\Delta(x, y)$	$\{(s, t) \in \mathbb{R}^2; s \leq x, t \leq y\}$	§ 174
$\mathcal{L}^0(\Omega)$	espace des variables aléatoires	§ 192
$\mathcal{L}_+^0(\Omega)$	espace des variables aléatoires positives	§ 192
$\mathcal{L}_+^b(\Omega)$	espace des variables aléatoires bornées	§ 192
\mathcal{L}^1, L^1	espaces des variables intégrables : $\mathbf{E} X < +\infty$	§ 209
\mathcal{L}^2, L^2	espaces des variables de carre intégrables : $\mathbf{E} X ^2 < +\infty$	§ 217

Introduction

Je considère que la théorie des probabilités n'est pas seulement une branche des mathématiques, et ne se limite pas à une collection harmonieuse d'axiomes et de théorèmes. À mon idée, le calcul des probabilités est un mode de pensée.

Mark KAC, 1961.

§1 Les lois du hasard

Les termes qui reviennent le plus souvent dans un ouvrage de probabilité sont, paradoxalement, « loi » et « presque sûrement » — des locutions associées à la certitude plutôt qu'à l'aléatoire.

Les lois du hasard,

quel bel oxymore ! Et pourtant, c'est bien à étudier les lois (prévisibles) du hasard (par nature imprévisible) que Pascal, plusieurs Bernoulli, Tchebychev, Kolmogorov et autres grands mathématiciens se sont attachés. Que des certitudes puissent apparaître est sans doute un phénomène connu depuis longtemps : au cours d'un grand nombre de tirages, une pièce équilibrée doit mener au résultat *pile* avec une fréquence proche de $1/2$, et même d'autant plus proche que le nombre de tirages est grand. C'est presque une tautologie — si l'on observe une fréquence limite qui n'est pas $1/2$, on dira tout simplement que la pièce n'est pas équilibrée. Mais ce n'en est pas une : l'intérêt de la mathématisation du problème est de montrer que la fréquence observée admet *effectivement* une limite. Ce théorème, appelé *loi des grands nombres*, fut une révolution en soi : de qualitatif, l'étude du comportement du hasard est devenu quantitatif, et permet donc de prédire des nouveaux phénomènes.

Voici un exemple graphique, plus élaboré mais frappant : ci-dessous, à gauche, une représentation d'une matrice carrée A , dont les coefficients ont été tirés « au hasard » dans l'intervalle $[0; 1]$. Chaque valeur de gris correspond à une valeur réelle (0 pour noir, 1 pour blanc). Maintenant, inversons cette matrice⁽¹⁾ et obser-

(1). Elle est sans doute inversible, comme doivent l'être la plupart des matrices dont les

vons, à droite, le résultat (le noir correspond maintenant à la valeur du plus petit coefficient, le blanc à celle du plus grand).

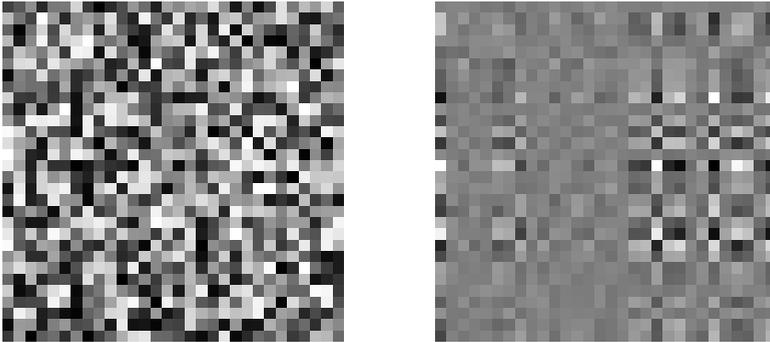


Fig. 0.1 — À gauche : Une matrice carrée à coefficients aléatoires dans $[0; 1]$.
À droite : L'inverse de cette matrice.

Que s'est-il passé ? L'aspect « nettement aléatoire » de la première figure a disparu, remplacé par une sorte de motif écossais délavé. Un ordre a surgi du hasard !

But de la théorie

On dit parfois en manière de plaisanterie que *le but de la théorie des probabilités est de calculer des probabilités*.

Cette galéjade cache un réel malaise : la notion de probabilité telle qu'étudiée par un mathématicien est sans aucun doute très éloignée de la notion qu'en auront un physicien, un philosophe, ou le fameux homme de la rue (quand il n'est pas philosophe ou mathématicien). La notion elle-même est suffisamment fuyante pour qu'il soit confortable de se cacher derrière les formules et les techniques de calcul et éluder la question de la signification, en la laissant à d'autres.

- La première interprétation, et la plus fréquente, est statistique, et résumée par la formule « nombre de cas favorables sur nombre total de cas ». Mais très rapidement, on en vient à manipuler des nombres infinis et un appareillage mathématique plus sophistiqué est requis. On doit alors faire un saut conceptuel et construire, en confiance, un *modèle*, dont on espère qu'il décrira le monde avec la précision et les propriétés voulues. Pour tester ce modèle, on peut tenter de répéter une expérience un grand nombre de fois, et calculer une fréquence limite. Plusieurs problèmes se posent alors : que veut dire un grand nombre de fois ? que veut dire répéter une expérience ? La réponse mathématique est de considérer des *suites de variables aléatoires indépendantes*, et d'établir des théorèmes affirmant que, sous certaines conditions, la fréquence limite observée est bien la valeur attendue.
- Il existe d'autres interprétations. Pour certains, les probabilités objectives n'existent pas, il n'existe que des probabilités subjectives, qui mesurent notre degré de confiance en certains événements.
- Enfin, on peut se débarrasser des difficultés conceptuelles en les ignorant tout simplement : on décide de s'abstraire entièrement du contexte historique des probabilités, et de n'envisager la théorie que comme un prolongement de la

coefficients sont des réels choisis « au hasard ». Le lecteur sera invité à réfléchir à ce problème ultérieurement.

théorie de la mesure et de l'intégration. On peut alors axiomatiser entièrement la théorie, la débarrasser de tous les problèmes d'interprétation, de toute référence à des situations concrètes, et réduire la théorie des probabilités à une branche mathématique aussi pure, aussi nette que les autres. Ce point de vue a un côté stérile. Bien que le véritable essor des probabilités n'ait pu avoir lieu qu'une fois l'axiomatisation correctement faite et une théorie de l'intégration profondément ancrée dans le sol mathématique, il n'en reste pas moins que la motivation à la base des travaux les plus cruciaux se rattache à des situations concrètes : phénomènes physiques ou biologiques, calculs de risques, détermination de stratégies. Quoi que l'on fasse, les probabilités restent une branche unique des mathématiques, avec ses propres méthodes et, surtout, ses propres types de raisonnements⁽²⁾.

Comme à chaque fois que les mathématiciens s'approprient un concept — le hasard n'a appartenu, des siècles durant, qu'au champ de la philosophie, de la métaphysique ou des controverses de comptoir —, les outils mathématiques qu'ils créent deviennent en eux-mêmes un objet d'étude. Une part importante de tout ouvrage de probabilités est consacrée à l'étude des concepts et des méthodes spécifiques au champ d'étude du hasard, qui ont pour noms *variables aléatoires, indépendance, fonction de répartition, espérance, convergence presque sûre, convergence en loi*, etc.

§3 Quelques mots sur l'ouvrage

Aucune connaissance spécifique aux probabilités n'est requise pour aborder l'ouvrage, qui commence par une introduction heuristique aux idées et au langage de l'aléatoire. Cette partie est indépendante du reste de l'ouvrage⁽³⁾.

Les mathématiques nécessaires à la compréhension du texte sont rappelées en annexe⁽⁴⁾.

L'ouvrage est découpé en plusieurs parties :

- La partie I présente, de manière assez informelle, les idées essentielles de la théorie (probabilités conditionnelles, indépendance, variables aléatoires, espérance), ainsi que les problèmes théoriques auxquels on est confronté lorsque l'on manipule des univers infinis.
- La partie II débute par un chapitre assez formel sur les espaces probabilisés. Ce chapitre peut être lu en deux temps : dans un premier temps, seuls les passages balisés par le symbole « ► » peuvent être étudiés. Suivent les notions de probabilité conditionnelle et d'indépendance. Le reste de la partie traite de deux grandes classes de variables aléatoires (discrètes et à densité), et est tourné vers l'étude pratique. Il correspond globalement au niveau des probabilités exigées en début de cycle universitaire, en classes préparatoires ou au CAPES de mathématiques. Un interlude sur le jeu de *pile* ou *face* présente, par anticipation, quelques résultats intéressants.

(2). De nombreux résultats, d'une grande profondeur, ont été établis *avant* (ou *sans*) le cadre axiomatique désormais universellement utilisé. Le lecteur est très vivement incité à lire le merveilleux ouvrage de William FELLER [32], totalement dénué de théorie de la mesure.

(3). Le lecteur pressé d'en découdre avec des définitions plus formelles peut la sauter ; on trouvera des renvois aux exemples importants qui s'y trouvent dans le texte principal.

(4). Pour la partie II, seules la théorie des séries et les rudiments de calcul différentiel et intégral sont nécessaires.

Les parties III et IV font parfois référence à l'intégrale de Lebesgue, sans qu'une connaissance approfondie du sujet soit nécessaire ; notamment, la construction explicite de l'espérance est effectuée sans appel à des connaissances extérieures. Dans cet esprit, nous avons réduit l'importance de l'utilisation des fonctions caractéristiques, sans tout à fait les supprimer.

- La partie III généralise, de manière plus théorique, les résultats de la partie précédente. On y présente la construction générale de l'espérance d'une variable aléatoire, permettant de prouver différentes propriétés admises pour les variables aléatoires à densité, et permettant également de « passer à la limite ». (Deux chapitres peuvent être omis en première lecture : celui sur les fonctions caractéristiques et celui sur les vecteurs gaussiens.) Cette partie est plus du niveau de fin de cycle de licence ou de début de maîtrise, et pourra intéresser également les candidats au concours de l'Agrégation externe.
- La partie IV présente les « théorèmes limites » : après avoir abordé la notion générale de convergence, on étudie les lois de type « zéro-un », les lois des grands nombres et le théorème limite central.
- La partie V présente des applications diverses des probabilités, et les chapitres sont totalement indépendants les uns des autres. Le choix des sujets reflète sans doute davantage les goûts de l'auteur qu'autre chose. Nous conseillons entre autres au lecteur de lire le chapitre sur la simulation informatique d'une loi de probabilités, et de jouer avec un ordinateur...

Nous n'avons pas cherché à *unifier* cette présentation succincte de la vaste théorie des probabilités ; au contraire, nous avons cherché à en *diversifier* les points de vue. Ainsi, certaines notions peuvent être définies jusqu'à trois ou quatre fois, selon le degré de généralité ou d'abstraction cherché, selon le but que l'on recherche⁽⁵⁾, voire selon le public visé⁽⁶⁾. Un désagrément possible pour le lecteur est de devoir lire, parfois, des explications trop détaillées de passages qu'il jugera triviaux, à côté de passages nettement plus difficiles — signalés comme tels par une taille de caractères plus petite, ou par un astérisque (*).

Enfin, dernière chose, mais non des moindres, nous avons essayé d'*illustrer* le texte au maximum ; nous accueillerons avec beaucoup de gratitude toute remarque, suggestion ou proposition d'ajout concernant les figures.

Un *index*, que nous espérons le plus complet possible, permet de s'y retrouver. Les entrées peuvent être multiples (par exemple, la notion de *convergence en loi* peut être recherchée aussi bien à l'entrée *Convergence* qu'à celle de *Loi*).

Le symbole de la main qui écrit « ✍ », dans la marge extérieure du texte, informe le lecteur de l'existence d'un exercice proche de ce qui vient d'être dit, et qui peut être traité sur-le-champ. Les exercices sont regroupés en fin de chapitres, et suivis, la plupart du temps, d'indications et/ou d'une correction détaillée. a0.1

- Les paragraphes du texte principal sont numérotés en continu, de § 1 à § 445.
- Les paragraphes des annexes sont également numérotés en continu, de A1 à A80.

Rosencrantz et Guildenstern

Un dernier mot : lors d'expériences (de pensée) mettant en scène deux protagonistes, ceux-ci seront conventionnellement appelés Rosencrantz et Guildenstern, en référence à une pièce de Tom Stoppard, *Rosencrantz and Guildenstern are dead* [91]. La scène initiale de la pièce représente nos deux héros — personnages

§ 4

(5). Par exemple, une définition abstraite de l'espérance d'une variable aléatoire telle que celle donnée à la page 311 possède un haut degré de généralité. Elle ravira ceux qui y verront un parallèle avec la théorie de l'intégration selon Lebesgue. Mais elle n'est pas effective, au sens où elle ne permet pas de calculer cette espérance de manière simple. Une autre définition, utilisant l'intégrale de Stieltjes, permettra d'enrichir ce point de vue.

(6). Bien que les probabilistes usent de préférence de la fonction de répartition — et ils ont bien raison — les physiciens préféreront sans doute utiliser la densité de probabilité, fût-elle définie au sens des distributions — et ils ont raison également.

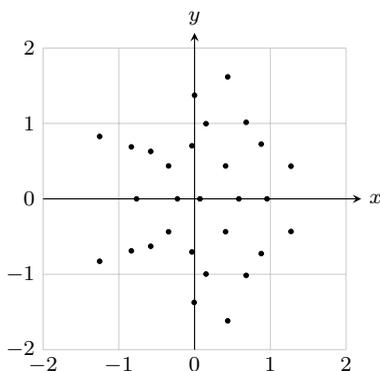
mineurs de *Hamlet* — en train de disputer une interminable partie de *pile* ou *face*, dont tous les tirages se soldent par un *face* et le passage d'une pièce de la bourse de Guildenstern à celle de Rosencrantz.

EXERCICES

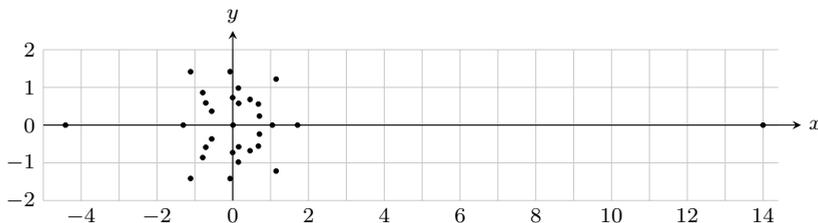
◆ **Exercice 0.1** Expliquer qualitativement l'allure de la matrice de droite dans la figure 0.1 : pourquoi ce motif écossais ? Pourquoi la matrice est-elle d'aspect plus terne que la précédente ?

Indications

◇ *Indication 0.1* : La matrice M initiale a de grandes chances d'être diagonalisable (en tant que matrice complexe). Voici son spectre dans le plan complexe.



Que devient le spectre lorsque l'on calcule l'inverse de la matrice ? Et notamment, que deviennent les « petites » valeurs propres ? La figure ci-dessous est représentative...



Chapitre 1

Probabilités

(approche heuristique)

*Hasard ?
Mets que font les fripons pour les sots qui le mangent.
Point de hasard!*

Victor HUGO
Ruy Blas, acte IV, scène VII.

Ce chapitre, ainsi que le suivant, présente un panorama rapide du langage et des concepts les plus importants dans la théorie des probabilités :

- *l'univers des possibles, qui est la collection de toutes les « possibilités de réalisation du hasard » ;*
- *notion d'événement — une partie de l'univers des possibles, dont on va quantifier l'importance, soit par comptage, soit par une mesure plus sophistiquée ;*
- *notion de probabilité conditionnée par un événement, et notion d'indépendance d'événements.*

Des exemples simples sont présentés, ainsi qu'un premier exemple non trivial, permettant de modéliser une succession infinie de tirages à pile ou face — expérience que l'on peut qualifier de fondamentale dans l'approche théorique des probabilités.

1.1 LE LANGAGE DE L'ALÉATOIRE

Phénomènes aléatoires

§ 5

On parle de phénomène aléatoire lorsque, en recommençant une expérience dans des conditions aussi semblables que possible, le résultat de cette expérience est variable et échappe à toute prévision absolue. À ce titre, le jeu de dé est l'archétype même de l'expérience que l'on associe au hasard⁽¹⁾.

⁽¹⁾. Le nom latin du dé, *alea*, a donné le terme « aléatoire ». Le mot arabe *az-zahr*, signifiant « le dé » et passant par l'espagnol *azar*, a lui-même conduit à « hasard ». Quant à la manière

Chapitre 2

Variables aléatoires

(approche heuristique)

Ce calcul délicat s'étend aux questions les plus importantes de la vie, qui ne sont en effet, pour la plupart, que des problèmes de probabilité.

*Pierre-Simon, marquis de LAPLACE,
dédicace (à Napoléon) de sa Théorie analytique des probabilités,
1812.*

Pour décrire une quantité X pouvant prendre des valeurs « aléatoires », il suffit de définir une fonction X sur l'ensemble Ω . Ainsi, à chaque « possibilité du hasard » ω , la quantité $X(\omega)$ est déterminée.

Contrairement à ce qui se passe souvent en analyse, ce n'est pas X en tant que fonction qui présente un intérêt. Les notions usuelles de continuité ou de dérivabilité, centrales en analyse, n'ont ici aucun sens, puisque l'on n'a pas défini a priori de notion de « proximité » entre les ω , c'est-à-dire de topologie sur Ω . D'ailleurs, la plupart du temps, Ω est inconnu et on ne se soucie pas de le définir correctement : tel le système d'exploitation de qualité, il travaille en tâche de fond et se fait oublier de l'utilisateur. Pour le probabiliste, ce qui compte est : avec quelle fréquence X prend-elle telle ou telle valeur ? On cherche ainsi à répondre à des questions du type :

- quelle est la probabilité que $X(\omega)$ prenne ses valeurs dans l'intervalle $[a; b]$?*
- quelle est la probabilité que $X(\omega)$ soit égale précisément à 0 ?*
- quelle est la probabilité que $|X(\omega)| > 42$?*
- ou plus généralement, si A est une partie de \mathbb{R} , quelle est la probabilité que $X(\omega)$ soit dans A ?*

*On résume l'ensemble de ces questions sous la formule : comment les valeurs prises par X sont-elles distribuées ? La donnée quantitative de cette propriété s'appelle la **loi** (de distribution) de X . Nous verrons — chose remarquable — qu'elle est entièrement déterminée par la réponse à la question : pour chaque réel x , quelle est la probabilité que $X(\omega)$ soit inférieur ou égal à x ?*

Chapitre 3

Espaces probabilisés

Si les mathématiques — système spécialisé de quelques signes, fondé sur l'intelligence et gouverné par elle — impliquent des situations insaisissables, et sont l'objet de permanentes discussions, que dire des obscurités du langage, amas confus de milliers de symboles maniés presque au hasard ?

Jorge Luis BORGES, La jouissance littéraire

Le formalisme désormais employé dans la théorie des probabilités est celui que Kolmogorov introduisit dans ses Méthode analytiques de la théorie des probabilités [60] de 1931, et surtout dans son opuscule Fondements de la théorie des probabilités [61] paru en 1933⁽¹⁾; bien que cette axiomatisation soit aujourd'hui d'un usage bien établi⁽²⁾, elle mit longtemps à s'imposer, et ne fut guère connue avant les années 50.

L'un des grands mérites de Kolmogorov fut d'avoir fourni un cadre entièrement abstrait à la théorie — qui n'est mise en parallèle avec l'expérience commune que dans le cas des probabilités finies —, cadre qui permet la généralisation de quelques notions intuitives et simples à des situations où, a priori, aucun calcul ne semblait possible. Pour cela, il fait en permanence appel à des éléments de théorie des ensembles, et notamment à la notion de tribu (ou σ -algèbre), déjà évoquée au chapitre 1.

Dans ce chapitre, nous passons en revue le vocabulaire nécessaire à la bonne compréhension du reste de l'ouvrage; le lecteur est invité à parcourir, sans forcément s'y attarder en première lecture, les grandes lignes de ce formalisme — mais à s'y reporter chaque fois que le besoin s'en fera ressentir. Les points les plus importants sont signalés, en marge, par un symbole « ► » ou « ◄ ». Au contraire, certains passages signalés par un astérisque () peuvent être omis en première lecture.*

(1). Ce petit livre est encore très lisible malgré son âge et en dépit de notations surprenantes pour le lecteur d'aujourd'hui, comme $\bigcup_n A_n$ pour l'union, ou $\bigcap_k A_k = A_1 A_2 \cdots A_n$ pour l'intersection. La structure de la présentation a manifestement influencé un nombre incalculable d'ouvrages sur le sujet ! L'influence considérable de Kolmogorov en mathématiques est présentée de manière très agréable dans l'ouvrage de Charpentier, Lesne et Nikolski [16].

(2). Ce qui n'empêche pas d'autres types de présentation; l'excellent ouvrage de Rényi [82] propose une approche alternative des espaces probabilisés, en prenant comme modèle de base les espaces de probabilités conditionnelles, dont les espaces usuels de Kolmogorov ne sont que des cas particuliers.

Chapitre 4

Conditionnement

On a une chance sur dix mille, quand on prend un avion, qu'il y ait une bombe à l'intérieur. Mais on n'a qu'une chance sur cent millions qu'il y en ait deux. Alors, pour plus de sécurité, emportez votre bombe.

Notre intuition des probabilités est souvent basée sur des probabilités conditionnées par un événement (« quelle est la probabilité qu'il pleuve aujourd'hui sachant qu'on est en novembre » n'obtient pas la même réponse que la même question « sachant qu'on est en juin »). La formalisation d'une probabilité conditionnelle, pour aisée qu'elle soit, permet d'établir les premiers outils de calcul de la trousse de survie du probabiliste (occasionnel ou enragé) :

- formule des probabilités composées;
- formule des probabilités totales;
- théorème de Bayes.

Probabilités conditionnelles

§ 58

Soit $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$ un espace probabilisé. Si A est un événement, on souhaite donner un sens à « la probabilité qu'un événement B soit réalisé, sachant que A est réalisé », comme il a été présenté dans le chapitre 1. On ne s'intéresse qu'aux expériences dont le résultat réalise A , les autres étant purement et simplement écartées du décompte. Sous ces conditions, B est réalisé si et seulement si $A \cap B$ l'est. Tout se passe comme si l'on choisissait le nouvel univers $\Omega' := A$ et qu'on le munissait d'une nouvelle probabilité \mathbf{P}_A , telle que $\mathbf{P}_A(B)$ soit proportionnelle à $\mathbf{P}(A \cap B)$. Pour cela, il est donc nécessaire de supposer que $\mathbf{P}(A) > 0$ ⁽¹⁾, et la condition de normalisation $\mathbf{P}_A(A) = 1$ mène naturellement à la définition qui suit⁽²⁾.

Définition 4.1 Soit A un événement de probabilité non nulle : $\mathbf{P}(A) > 0$. Pour tout événement B , on définit la **probabilité conditionnelle de B sachant A** comme le réel, noté $\mathbf{P}_A(B)$ ou $\mathbf{P}(B | A)$, valant

$$\mathbf{P}_A(B) = \mathbf{P}(B | A) := \frac{\mathbf{P}(A \cap B)}{\mathbf{P}(A)}.$$

⁽¹⁾. Le cas où $\mathbf{P}(A) = 0$ est beaucoup plus délicat à gérer ; des techniques spécifiques sont expliquées au chapitre 23.

⁽²⁾. On notera que l'univers est toujours Ω , et non A ; tout ce qui est en dehors de A est cependant considéré comme *négligeable*.

Chapitre 5

Indépendance (1/2)

Les chiffres sont dénués de toute imagination, tu devrais donc te garder de leur accorder trop d'importance.

Jón Kalman STEFÁNSSON, *Entre ciel et terre*

D'une certaine manière, la notion d'indépendance est la notion qui fait que la théorie des probabilités ne se réduit pas à un cas particulier de la théorie générale des espaces mesurés, et a développé, au cours de plus de trois siècles d'existence, ses méthodes propres.

5.1 INDÉPENDANCE D'ÉVÉNEMENTS ET DE TRIBUS

Indépendance de deux événements

§ 63

D'un point de vue intuitif, si un événement A semble n'avoir pas d'effet, du point de vue probabiliste, sur un événement B , alors on s'attend à ce que le calcul de la probabilité de B , conditionné par la connaissance de la réalisation (ou non) de l'événement A , conduise au même résultat que le calcul absolu de cette même probabilité, c'est-à-dire

$$\mathbf{P}(B|A) = \mathbf{P}(B|A^c) = \mathbf{P}(B).$$

Multipliant cette égalité par la probabilité de A , on obtient $\mathbf{P}(B \cap A) = \mathbf{P}(B) \mathbf{P}(A)$; cette dernière forme est sans doute meilleure que la première, car elle est symétrique et met sur le même plan les événements A et B . De plus, elle ne fait pas appel à une probabilité conditionnelle pour laquelle le cas $\mathbf{P}(A) = 0$ est problématique.

Exemple 5.1 (Cas fini : nombre de cas favorables sur nombre de cas total) Revenons au cas, extrêmement simple, mais fondateur du raisonnement sur les probabilités, où Ω est un ensemble fini de cardinal N , muni d'une probabilité uniforme. À un événement A de cardinal k , on associe la probabilité $\mathbf{P}(A) = k/N$ (nombre de cas favorables sur nombre de cas total).

Dire que les événements A et B sont indépendants revient à dire que la connaissance de la réalisation (ou non) de A n'influe pas sur la probabilité de B , conditionnée par cette réalisation : en d'autres termes, que les rapports

$$\frac{\text{nombre de cas où } B \text{ est réalisé en même temps que } A}{\text{nombre de cas où } A \text{ est réalisé}}$$

Chapitre 6

Variables aléatoires discrètes

Les variables ne prenant qu'un nombre fini ou dénombrable de valeurs jouent un rôle particulier dans la théorie des probabilités : outre qu'elles sont naturelles dans les problèmes de dénombrement, elles permettent également de comprendre et de démontrer de nombreux résultats généraux de la théorie des probabilités sans avoir recours aux outils sophistiqués de la théorie de la mesure.

Les trois chapitres qui suivent traitent de ces variables, du point de vue théorique comme du point de vue pratique.

6.1 VARIABLES ALÉATOIRES DISCRÈTES

Dans tout ce chapitre, $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ est un espace probabilisé ; de plus, les variables aléatoires considérées seront toujours, sans que l'on prenne la peine de le préciser, à valeurs réelles.

Variable simple, variable discrète

Soit (Ω, \mathfrak{F}) un espace probabilisable (qui pourra la plupart du temps être considéré comme un ensemble fini ou dénombrable muni de sa tribu la plus riche, à savoir $\mathfrak{F} = \mathfrak{P}(\Omega)$). Une **variable aléatoire (réelle) discrète** sur (Ω, \mathfrak{F}) est une variable aléatoire X telle que $X(\Omega)$ est un ensemble réel fini ou dénombrable. On dit que X est une **variable aléatoire simple** si $X(\Omega)$ est un ensemble fini.

L'ensemble $X(\Omega)$ est appelé **univers-image** ou **ensemble des valeurs prises par X** ou **ensemble des réalisations de X** ; on le notera génériquement

$$X(\Omega) = \{x_k ; k \in K\}$$

où $K = \{1, 2, \dots, n\}$ si $X(\Omega)$ est un ensemble fini, et $K = \mathbb{N}$ ou $K = \mathbb{N}^*$ si $X(\Omega)$ est strictement dénombrable.

Pour tout $x \in \mathbb{R}$ et pour toute partie $A \subset \mathbb{R}$, on note

$$\{X = x\} = X^{-1}(\{x\}) = \{\omega \in \Omega ; X(\omega) = x\}$$

et

$$\{X \in A\} = X^{-1}(A) = \{\omega \in \Omega ; X(\omega) \in A\}.$$

La probabilité associée à ces événements sera notée $\mathbf{P}\{X = x\}$ et $\mathbf{P}\{X \in A\}$ plutôt que $\mathbf{P}(\{X = x\})$ et $\mathbf{P}(\{X \in A\})$.

Espérance d'une variable aléatoire discrète

Voici enfin les notions d'espérance, de moments, de variance, ainsi que les premières grandes inégalités (Bienaymé-Tchebychev et Cauchy-Schwarz) qui jouent un rôle central dans toute la théorie des probabilités. Dans le cas d'une variable discrète, ces notions ne présentent pas de difficulté théorique, et les diverses propriétés que nous pouvons démontrer rigoureusement dans ce cas particulier sont en fait des propriétés qui restent vraies en toute généralité, mais qui sont alors plus difficiles à démontrer.

Nous introduisons également les fonctions génératrices associées aux variables à valeurs entières, naturelles dans les problèmes de comptage.

Pour terminer, nous appliquons les outils présentés à un problème bien connu, celui du collectionneur de vignettes.

7.1 ESPÉRANCE

Espérance

§ 83

La notion d'*espérance mathématique* d'une variable aléatoire généralise celle de *moyenne pondérée* que même les moins matheux connaissent — qui, enfant, n'a pas calculé sa moyenne trimestrielle en tenant en compte des coefficients de chaque matière ? Soit X une variable aléatoire **simple**, c'est-à-dire ne prenant qu'un nombre fini de valeurs x_1, \dots, x_n avec des probabilités respectives $p_k = \mathbf{P}\{X = x_k\}$, où bien entendu $p_1 + p_2 + \dots + p_n = 1$. La moyenne pondérée de ces valeurs, notée $\mathbf{E}(X)$, est appelée **espérance (mathématique)** de X :

$$\mathbf{E}(X) = \sum_{k=1}^n x_k p_k.$$

Exemple 7.1 Considérons un univers Ω et une partition finie $\Omega = A + B + C$ de cet univers. On suppose que X prend la valeur a sur A , la valeur b sur B et la valeur c sur C . On suppose de plus que $\mathbf{P}(A) = 1/3$, $\mathbf{P}(B) = 1/2$ et $\mathbf{P}(C) = 1/6$. Alors

Chapitre 8

Couples de variables aléatoires discrètes

L'exemple le plus simple de vecteur aléatoire est donné par un couple (X, Y) de variables aléatoires discrètes. Étudier la loi d'un tel couple revient donc à déterminer les probabilités élémentaires notées indifféremment

$$\mathbf{P}\{X = x, Y = y\}, \quad \mathbf{P}(\{X = x\} \cap \{Y = y\}) \quad \text{ou} \quad \mathbf{P}\{(X, Y) = (x, y)\}.$$

- Dans une première partie, nous relierons la loi du couple aux lois marginales, qui sont les lois des seules variables X ou Y ; nous étudions également la loi de variables de la forme $\varphi(X, Y)$.
- Nous nous concentrons ensuite sur le cas particulier des variables indépendantes, notamment sur l'espérance $\mathbf{E}(XY)$ de leur produit et sur la loi de leur somme $X + Y$.
- Nous enchaînons sur l'étude de la covariance d'un couple et sur la définition de son coefficient de corrélation.
- Enfin, nous abordons la notion d'espérance conditionnelle qui, dans le cas de variables discrètes, ne pose aucune difficulté théorique. Cette thématique sera reprise dans la suite (chapitre 23).
- Pour terminer le chapitre, on traite un exemple de sommation d'un nombre aléatoire de variables aléatoires, avec application à l'étude de l'extinction d'une espèce ou d'un nom de famille.

Position du problème

On se place dans un espace probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ et on suppose que l'on a deux variables aléatoires réelles discrètes, X et Y . Connaître la loi de X et la loi de Y ne permet pas, en général, de déterminer la probabilité que le couple (X, Y) prenne une valeur (x, y) donnée.

Donnons un exemple. On définit l'univers Ω comme étant \mathbb{Z}_3^2 , c'est-à-dire $\{0, 1, 2\} \times \{0, 1, 2\}$, et on suppose que l'on connaît deux variables aléatoires X et Y de même loi

$$\mathbf{P}\{X = 0\} = \mathbf{P}\{Y = 0\} = 0, 3$$

$$\mathbf{P}\{X = 1\} = \mathbf{P}\{Y = 1\} = 0, 5$$

$$\mathbf{P}\{X = 2\} = \mathbf{P}\{Y = 2\} = 0, 2$$

Chapitre 9

Interlude : le jeu de pile ou face

Dans ce chapitre, nous explorons quelques propriétés élémentaires du jeu de pile ou face. Après avoir défini un espace probabilisé permettant de modéliser une succession infinie de tirages, on s'intéresse à la loi de la longueur de séquences homogènes, puis à un jeu consistant à parier sur la sortie d'une séquence particulière (PPF) avant une autre (FPP). Cela nous permet d'aborder la théorie des événements régénératifs. Enfin, nous terminons par un parallèle entre les suites de tirages à pile ou face et les probabilités continues, via le théorème de Borel sur les nombres normaux, parallèle qui mènera à deux conclusions :

- *une suite de variables de Bernoulli indépendantes ou un réel de $[0; 1[$, c'est (presque) pareil ;*
- *il est possible de prouver (avec une certitude absolue, et non pas presque sûrement) l'existence de nombres possédant certaines propriétés, en utilisant l'attrait des probabilités, et ce bien qu'aucune des propriétés calculées n'ait un quelconque rapport avec le hasard.*

9.1 FORMALISATION

Espace probabilisé associé à une partie infinie de *pile* ou *face*

Par convention, les lettres P et F représentent l'issue d'un tirage à *pile* ou *face* ; on les identifiera conventionnellement avec les valeurs numériques $P = 1$ et $F = 0$, ou avec des notions de succès ($P = \text{succès}$, $F = \text{échec}$).

On modélise l'expérience consistant à tirer une infinité de fois à *pile* ou *face* par l'espace $\Omega = \{P, F\}^{\mathbb{N}^*}$, que l'on munit d'une tribu \mathfrak{T} et d'une probabilité \mathbf{P} définie sur cette tribu. Un élément ω de Ω est donc une suite

$$\omega = (\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n, \dots) \quad \omega_k \in \{P, F\}.$$

Avant de déterminer quelle tribu choisir, on s'accorde d'abord sur les « événements » dont on exige, *a minima*, qu'ils soient dans \mathfrak{T} . Par exemple, on aimerait pouvoir parler de l'ensemble des parties telles que le troisième tirage est *pile* et le cinquième *face*.

Chapitre 10

Variables aléatoires à densité

En l'absence (temporaire) d'une théorie de la mesure et, notamment, de la mesure de Lebesgue sur \mathbb{R} et sur \mathbb{R}^n ainsi que du cortège de théorèmes d'intégration qui lui est associée, les trois chapitres qui suivent, et qui traitent tous de variables à densité, présentent un certain nombre de résultats non démontrés, mais justes (!); l'accent est mis sur la pratique. La théorie justifiant les méthodes proposées fait l'objet des chapitres 13 à 15.

Dans ce chapitre,

- nous définissons les variables à densité (qu'on appelle aussi variables absolument continues);
- nous présentons les lois classiques (uniforme, exponentielle et normale, notamment);
- enfin, nous établissons les formules utiles lors d'un changement de variable aléatoire $Y = \varphi(X)$.

À propos de l'intégrabilité des fonctions

Nous rappelons un résultat essentiel de la théorie de l'intégration : si f est une fonction à valeurs positives et possédant la régularité nécessaire⁽¹⁾, alors on peut définir l'intégrale de f sur \mathbb{R} :

- si f est intégrable, la quantité $\int_{-\infty}^{+\infty} f$ est finie;
- si f n'est pas intégrable, $\int_{-\infty}^{+\infty} f = +\infty$.

Nous utiliserons librement cette propriété, notamment lors de la preuve de l'intégrabilité d'une fonction.

Si f est une fonction à valeurs réelles (pas forcément positives), la situation est un tout petit peu plus compliquée; l'intégrabilité de f est équivalente à la relation

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f| < +\infty.$$

Notamment, la quantité $\int_{-\infty}^{+\infty} f$ peut être définie⁽²⁾ sans que la fonction f soit intégrable.

Enfin, les fonctions considérées dans ce chapitre auront toujours, même si ce n'est pas précisé, la régularité voulue pour les intégrer, au moins localement.

§ 144

(1). Selon le niveau d'abstraction et de raffinement cherché, f peut être continue par morceaux, ou mesurable et localement intégrable.

(2). Au sens de la limite de $\int_A^B f$ quand les bornes A et B tendent respectivement vers $-\infty$ et $+\infty$.

Chapitre 11

Espérance d'une variable aléatoire à densité

Par analogie avec le cas discret, nous donnons ici une définition de l'espérance d'une variable aléatoire à densité. La plupart des propriétés de l'espérance — linéarité, formule de transfert — sont provisoirement admises. Elles seront toutes justifiées dans le chapitre 14, qui requiert une approche théorique plus élaborée. Ici, l'accent est mis sur l'utilisation pratique de ces propriétés.

11.1 ESPÉRANCE ET MOMENTS

Espérance

§ 163

Comme nous l'avons vu dans le chapitre 2, la notion d'espérance généralise, pour une variable aléatoire quelconque, la notion de moyenne d'une variable aléatoire finie. Reprenons un point de vue « heuristique⁽¹⁾ ». Soit X une variable aléatoire admettant une densité f . La probabilité dp que la variable X soit comprise entre x et $x + dx$ est $dp \approx f(x) dx$; en sommant les valeurs de X pondérées par ces probabilités, on définit la valeur moyenne de X comme

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx.$$

Les contraintes vues au paragraphe §33 étant *a fortiori* encore valables, on est amenés à poser plus précisément la définition suivante :

Définition 11.1 Soit X une variable aléatoire réelle, admettant une densité f . On dit que **X admet une espérance** si la fonction $x \mapsto |x| f(x)$ est intégrable, ce qui revient à dire que les deux intégrales

$$\int_{-\infty}^0 x f(x) dx \quad \text{et} \quad \int_0^{+\infty} x f(x) dx$$

⁽¹⁾. C'est-à-dire le point de vue du physicien, ou du mathématicien de l'époque de ténèbres précédant la théorie de la mesure et son cortège de tribus, mais durant laquelle il fallait tout de même avancer.

Chapitre 12

Couples de variables à densité

Dans tout ce chapitre, nous considérons des couples (X, Y) de variables aléatoires, ce qui revient à considérer une variable aléatoire $\mathbf{X} = (X, Y)$ à valeurs dans \mathbb{R}^2 . La généralisation à des n -uplets (X_1, X_2, \dots, X_n) de variables aléatoires (ou à des variables aléatoires \mathbf{X} à valeurs dans \mathbb{R}^n) est presque toujours immédiate.

Les propriétés déjà vues pour les couples discrets sont reprises ici, et quelques cas particuliers sont mis en avant (comme la somme de variables normales indépendantes). Une approche heuristique des lois conditionnelles est proposée, avec un exemple détaillé, ainsi qu'un nouvel aperçu de l'espérance conditionnelle. Là encore, le but de ce chapitre est de faire manipuler les notions; aussi le chapitre s'achève-t-il sur une quinzaine d'exercices, aisés pour la plupart, dont nous conseillons fortement l'étude avant de passer à la partie suivante, consacrée à des aspects plus théoriques.

12.1 LOI D'UN COUPLE

Loi d'un couple, lois marginales

La fonction de répartition (conjointe) du couple (X, Y) est la fonction $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$F(x, y) = \mathbf{P}\{X \leq x, Y \leq y\}$$

Elle représente la probabilité que le couple (X, Y) prenne ses valeurs dans le domaine $\Delta(x, y)$ du plan représenté sur la figure 12.1 page suivante.

La fonction F est croissante par rapport à chacune de ses variables, donc admet une limite quand $x \rightarrow \pm\infty$ ou $y \rightarrow \pm\infty$. Nous noterons $F(x, +\infty)$ pour $\lim_{y \rightarrow +\infty} F(x, y)$ et ainsi de suite.

■ **Proposition 12.1** $F(+\infty, +\infty) = 1$ et $F(x, -\infty) = F(-\infty, y) = 0$ pour tous $x, y \in \mathbb{R}$.

DÉMONSTRATION : Pour toutes suites croissantes $(x_n)_{n \geq 0}$ et $(y_n)_{n \geq 0}$ de limites $+\infty$, on peut écrire \mathbb{R}^2 comme l'union croissante

$$\mathbb{R}^2 = \bigcup_{n=0}^{\infty} \{(X, Y) \in \Delta(x_n, y_n)\}.$$

Chapitre 13

Variables aléatoires : cas général

Certaines variables aléatoires ne sont ni discrètes, ni absolument continues. Si la fonction de répartition de certaines de ces variables peut s'écrire comme une combinaison linéaire d'une fonction de répartition discrète et d'une fonction de répartition absolument continue, le cas général mérite une étude à part entière.

Nous terminons ce court chapitre en établissant un théorème d'une grande importance : toute variable aléatoire positive est limite (au sens de la convergence simple) d'une suite croissante de variables aléatoires simples (étagées). Ce théorème permettra de construire la notion générale d'espérance d'une variable aléatoire, ce qui sera l'objet du chapitre suivant.

Dans tout ce chapitre, $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ est un espace probabilisé ; en l'absence de précision, toutes les variables aléatoires rencontrées sont définies sur cet espace, et à valeurs réelles.

13.1 MESURABILITÉ

Définition d'une variable aléatoire

Soit $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ une application à valeurs réelles. Afin d'étudier la probabilité image induite par une fonction $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, c'est-à-dire de calculer la probabilité $\mathbf{P}\{X \in B\}$ pour que X prenne ses valeurs dans un borélien B de \mathbb{R} , il est nécessaire que les ensembles $\{X \in B\}$ soient tous éléments de la tribu \mathfrak{F} .

Définition 13.1 Soit (Ω, \mathfrak{F}) un espace probabilisable. Une **variable aléatoire réelle** est une application $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ telle que, pour tout borélien B de \mathbb{R} , l'événement $\{X \in B\}$ est un élément de la tribu \mathfrak{F} . On dit également que X est une application **mesurable** de l'espace mesurable (Ω, \mathfrak{F}) dans l'espace mesurable $(\mathbb{R}, \mathfrak{B})$.

On notera :

- $\mathcal{L}^0(\Omega, \mathfrak{F})$ l'espace des applications mesurables de (Ω, \mathfrak{F}) dans $(\mathbb{R}, \mathfrak{B})$;
- $\mathcal{L}_+^0(\Omega, \mathfrak{F})$ l'espace des applications mesurables positives, et

Chapitre 14

L'espérance comme intégration sur une mesure de probabilité

Un des (nombreux) avantages de l'utilisation de la théorie abstraite de l'intégrale de Lebesgue en probabilités, initiée notamment par Fréchet et Kolmogorov, est de pouvoir écrire l'espérance d'une variable aléatoire $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, non en prenant pour objet de base l'ensemble d'arrivée (la droite \mathbb{R}), comme dans les formules

$$\mathbf{E}(X) = \sum_{n=0}^{\infty} x_n \mathbf{P}\{X = x_n\}, \quad \text{ou} \quad \mathbf{E}(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx$$

déjà vues pour des variables aléatoires respectivement discrètes et absolument continues, mais au contraire en partant de l'espace Ω lui-même, selon une formule qui prendra l'allure suivante :

$$\mathbf{E}(X) = \int_{\Omega} X(\omega) d\mathbf{P}(\omega) \quad \text{ou} \quad \mathbf{E}(X) = \int_{\Omega} X d\mathbf{P}.$$

(L'intégrale est calculée sur l'ensemble Ω grâce à la mesure de probabilité, notée $d\mathbf{P}(\omega)$, selon une procédure standard qui sera brièvement présentée.) Ce changement radical de point de vue permet notamment de prouver des résultats « simples », comme la linéarité de l'espérance, qui sont quasiment indémontrables avec les formules précédentes⁽¹⁾.

Dans tout ce chapitre, les variables aléatoires sont définies sur un même espace probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$.

⁽¹⁾. On peut certes prouver la linéarité de l'espérance dans le cas de variables discrètes, mais au prix de notations bien lourdes ; le cas continu a été admis.

Chapitre 15

Vecteurs aléatoires

La généralisation de couples de variables aléatoires est la notion de vecteurs aléatoires, ou encore variables aléatoires à valeurs dans \mathbb{R}^n . Bien que l'on puisse travailler dans un espace vectoriel euclidien de dimension n quelconque, nous supposons toujours que celui-ci est égal à \mathbb{R}^n , et nous identifions donc un vecteur \mathbf{X} à un n -uplet (X_1, X_2, \dots, X_n) de variables aléatoires.

Après une rapide étude de la manière dont on munit \mathbb{R}^n d'une structure d'espace probabilisé, nous introduisons la notion de matrice de covariance d'un vecteur aléatoire, puis le théorème de Fubini permettant de calculer des intégrales multiples en se ramenant à n intégrales simples, sous des hypothèses simples. La dernière partie du chapitre concerne les changements de variables aléatoires — permettant, par exemple, d'étudier la loi d'un couple (U, V) , image d'un autre couple (X, Y) de loi connue par une application $\Phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$.

Notations

Dans tout ce chapitre, l'espace $E = \mathbb{R}^n$ est muni de sa base canonique

$$\mathcal{E} = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n)$$

et identifié à l'espace $\mathfrak{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ des matrices colonnes ; le contexte permet de trancher. Il est muni de son produit scalaire canonique défini par

$$\langle \mathbf{x} | \mathbf{y} \rangle = {}^t \mathbf{x} \mathbf{y} = \sum_{k=1}^n x_k y_k$$

en écrivant (abusivement)

$$\mathbf{x} = \sum_{k=1}^n x_k \mathbf{e}_k = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Rappelons qu'alors, pour tous vecteurs \mathbf{x} et \mathbf{y} , et pour toute matrice $A \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$, on a

$$\langle \mathbf{x} | A \mathbf{y} \rangle = \langle {}^t A \mathbf{x} | \mathbf{y} \rangle. \quad (15.1)$$

Chapitre 16

Indépendance (2/2)

La notion d'indépendance d'une famille d'événements permet de définir, de manière très générale, celle d'indépendance d'une famille de variables aléatoires quelconques. Des outils théoriques et des méthodes pratiques sont exposés ici concernant cette notion, avec des applications à la somme et au produit de variables aléatoires indépendantes.

Enfin, nous terminons ce chapitre par une introduction à la notion de temps d'arrêt, permettant de généraliser l'identité de Wald, déjà rencontrée au chapitre 8.

16.1 INDÉPENDANCE DE VARIABLES ALÉATOIRES

Indépendance de deux variables aléatoires

§ 239

On dit que deux variables aléatoires X et Y sont **indépendantes** si, pour tous événements A et B ,

$$\mathbf{P}\{X \in A, Y \in B\} = \mathbf{P}\{X \in A\} \cdot \mathbf{P}\{Y \in B\}.$$

Cette définition mettant en jeu des événements du type $\{X \in A\}$, où A est un borélien, on introduit la notion de tribu engendrée par une variable aléatoire.

Définition 16.1 Soit X une variable aléatoire sur un espace probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ et à valeurs réelles. La **tribu engendrée par X** , notée $\sigma(X)$, est l'ensemble des événements de la forme $\{X \in A\}$, où A décrit l'ensemble des boréliens de \mathbb{R} . C'est bien sûr une tribu.

Remarque 16.2 La tribu $\sigma(X)$ est donc, par construction, la plus petite tribu par rapport à laquelle la variable aléatoire X est mesurable. En effet, une telle tribu contient nécessairement tous les $\{X \in A\}$ pour $A \in \mathfrak{B}$, donc contient $\sigma(X)$.

Définition 16.3 Deux tribus \mathfrak{T}_1 et \mathfrak{T}_2 sont dites **indépendantes** si, quels que soient les événements $A_1 \in \mathfrak{T}_1$ et $A_2 \in \mathfrak{T}_2$, ces événements sont indépendants :

$$\forall A_1 \in \mathfrak{T}_1 \quad \forall A_2 \in \mathfrak{T}_2 \quad \mathbf{P}(A_1 \cap A_2) = \mathbf{P}(A_1)\mathbf{P}(A_2).$$

Chapitre 17

Fonctions caractéristiques

Dans ce chapitre, nous présentons la définition et les principales propriétés de la fonction caractéristique d'une variable aléatoire. Il y a finalement peu de « vraies » probabilités présentes, seulement de la belle analyse assez standard, ce pourquoi nous ne nous attardons guère sur le sujet.

Cependant, les fonctions caractéristiques sont un outil d'une grande puissance dont on se passe difficilement, notamment lors de l'étude de la convergence de variables aléatoires ; elles permettent également une démonstration assez simple du théorème limite central. Le lecteur pressé peut se contenter, dans un premier temps, de parcourir les propriétés les plus importantes : théorème d'unicité, fonction caractéristique d'une somme de variables aléatoires indépendantes.

Variables aléatoires complexes

§ 252

Nous pouvons généraliser dans le corps \mathbb{C} des complexes les notions de variable aléatoire (c'est-à-dire de fonction mesurable) et d'espérance.

Munissons tout d'abord \mathbb{C} d'une tribu, en identifiant dans un premier temps le plan complexe au plan réel \mathbb{R}^2 . L'ensemble des parties de \mathbb{R}^2 de la forme $A \times B$, où A et B sont des boréliens, n'est pas une tribu. On note \mathfrak{B}^2 ou $\mathfrak{B} \otimes \mathfrak{B}$ la tribu engendrée par l'ensemble de ces parties ; c'est une tribu sur \mathbb{R}^2 , appelée **tribu des boréliens sur \mathbb{R}^2** . On peut vérifier⁽¹⁾ que cette tribu est également engendrée par les rectangles de \mathbb{R}^2 . On la note également $\mathfrak{B}(\mathbb{C})$, l'espace \mathbb{R}^2 étant vu explicitement comme le plan complexe \mathbb{C} .

Soit X une **variable aléatoire complexe**, c'est-à-dire une application $X : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ mesurable par rapport aux tribus \mathfrak{T} et $\mathfrak{B}(\mathbb{C})$. Séparons la partie réelle de la partie imaginaire : il suffit, pour tout $\omega \in \Omega$, d'écrire $X(\omega)$ sous la forme $Y(\omega) + iZ(\omega)$ où $Y(\omega)$ et $Z(\omega)$ sont tous deux réels. On définit ainsi deux applications Y et Z vérifiant $X = Y + iZ$. Ce sont les images de l'application mesurable X par les fonctions continues « partie réelle » et « partie imaginaire », elles sont donc également mesurables⁽²⁾ : ce sont des variables aléatoires.

Si Y et Z admettent toutes deux une espérance, on définit l'**espérance** de X comme

$$\mathbf{E}(X) := \mathbf{E}(Y) + i\mathbf{E}(Z).$$

(1). Voir l'annexe B pour plus de détails.

(2). Corollaire 13.6 page 293.

Chapitre 18

Vecteurs gaussiens (*)

Les vecteurs gaussiens, généralisation naturelle à \mathbb{R}^d des lois normales sur \mathbb{R} , sont présentés en deux temps. D'abord sur \mathbb{R}^2 , dans une approche assez pédestre; quelques aspects numériques (droites de corrélation, ellipses d'égale densité,...), utiles en physique ou en traitement du signal, sont abordés. Sur \mathbb{R}^d ensuite, de manière plus théorique, où l'on caractérise un vecteur gaussien $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_d)$ par le fait que $\langle \mathbf{u} | \mathbf{X} \rangle$ suit une loi normale pour tout vecteur \mathbf{u} de \mathbb{R}^d .

18.1 LOIS NORMALES SUR \mathbb{R}^2

Lois normales et extension

§ 262

La loi normale $\mathcal{N}(m; \sigma^2)$ sur \mathbb{R} (on dit aussi loi gaussienne **univariée**), d'espérance m et de variance σ^2 admet pour densité

$$n_{m,\sigma}(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-(x-m)^2/2\sigma^2}. \quad (18.1)$$

Cette loi est d'une importance fondamentale en théorie des probabilités et dans ses applications, notamment en statistiques. En effet, comme le montre le théorème central limite, la somme d'un grand nombre de variables aléatoires indépendantes et de même loi, correctement renormalisée, suit approximativement une loi normale, et ce, *quels que soient les détails de la loi commune à ces variables*; quelques hypothèses simples sont simplement requises, comme l'existence d'un moment d'ordre 2. Afin d'inclure tous les cas de figure, on peut également définir la **loi normale dégénérée** $\mathcal{N}(m; 0)$, de variance nulle, comme la loi certaine de valeur m (ou **mesure de Dirac** en m), dont la fonction de répartition vaut $F(x) = 0$ si $x < m$ et $F(x) = 1$ si $x \geq m$ ⁽¹⁾.

Cette fâcheuse dichotomie entre lois normales de variances strictement positives (continues, et admettant une densité) et dégénérées (discontinues, et n'en

⁽¹⁾. Par définition de la convergence en loi (§ 286), on a convergence en loi de $\mathcal{N}(m; \sigma^2)$ vers $\mathcal{N}(m; 0)$ lorsque $\sigma \rightarrow 0$. On remarquera que, au sens des distributions, l'expression (18.1) converge vers la distribution de Dirac en m .

Chapitre 19

Convergence

On introduit dans ce chapitre les principales notions de convergence de suites de variables aléatoires : convergence presque sûre, convergence en probabilité, convergence en loi. Les relations, parfois subtiles, entre ces notions, sont développées, et des critères simples les caractérisant sont exposés.

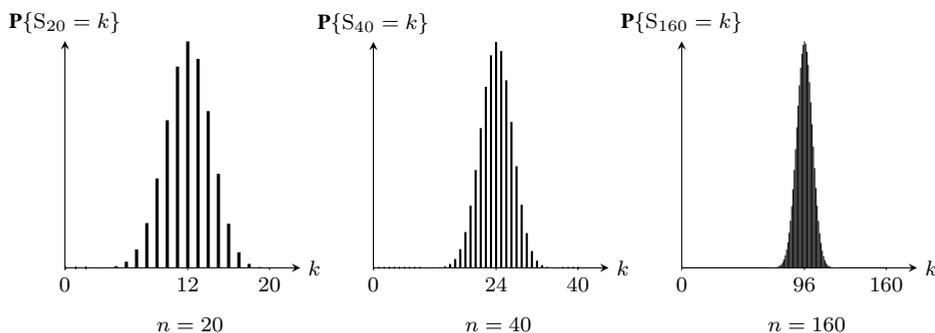
Ce chapitre est, par essence, très technique. Il est cependant important de s'y plonger un temps suffisant pour bien se pénétrer des techniques exposées. Plus que tout autre chapitre, celui-ci doit être lu un crayon à la main. Le minimum syndical à connaître pour pouvoir aborder les lois des grands nombres et le théorème limite central sont indiqués par un ou deux symboles « ◀ » en marge.

Afin de faire oublier un peu l'aridité du sujet, on termine par deux applications simples. Dans la première, on montre que, dans les espaces euclidiens de grande dimension, presque tous les vecteurs sont presque orthogonaux. Dans la seconde, on étudie une propriété caractérisant les suites de réels dont la partie décimale est équirépartie sur $[0; 1[$.

Introduction aux théorèmes limites

§ 276

Nous avons déjà rencontré plusieurs résultats typiques de ce que l'on appelle des *théorèmes limites*, notamment dans le cas d'une succession infinie de tirages à *pile* ou *face*. Ci-dessous, nous représentons l'histogramme de la loi du nombre de *pile* obtenu lors de n tirages : $S_n = X_1 + X_2 + \dots + X_n$, où X_k est la variable valant 1 si le k -ième tirage amène *pile* et 0 sinon (la probabilité d'obtenir *pile* étant ici $p = 0,6$).



Chapitre 20

Loi des grands nombres

GULDENSTERN (Flips a coin) : *The law of averages, if I have got this right, means that if six monkeys were thrown up in the air for long enough they would land on their tails about as often as they would land on their —*

ROSENCRANTZ : *Heads.* (He picks up the coin.)

TOM STOPPARD, *Rosencrantz & Guildenstern are dead*⁽¹⁾.

Ce chapitre présente deux grands résultats sur les suites de variables aléatoires.

- *Le premier est la loi du zéro-un (ou loi du tout-ou-rien) de Kolmogorov, qui stipule qu'un événement ne dépendant que de manière asymptotique d'une suite $(X_n)_{n \geq 0}$ quelconque de variables aléatoires, est nécessairement de probabilité 0 ou 1.*
- *Le second est la très fameuse loi des grands nombres, déclinée dans plusieurs versions, et dont l'importance n'est plus à souligner. C'est le théorème qui permet notamment de relier la probabilité abstraite à la « fréquence limite du nombre de cas favorables sur le nombre total de cas » lorsque l'on répète une expérience un grand nombre de fois. Une démonstration relativement élémentaire de la version « forte » de ce théorème est donnée en annexe.*

20.1 LA LOI DU TOUT OU RIEN (OU DU 0–1) (*)

Événements de queue, tribu asymptotique

§ 302

Soit $(X_n)_{n \geq 0}$ une suite de variables aléatoires ; on appelle **événement de queue** associé à cette suite tout événement qui peut être déterminé par l'ensemble des valeurs prises par cette suite, mais qui n'est pas modifié lorsque l'on change arbitrairement un nombre fini de ces valeurs. En d'autres termes, un événement de queue est un événement qui est entièrement déterminé par le comportement asymptotique de la suite des valeurs de $(X_n)_{n \geq 0}$.

⁽¹⁾. GULDENSTERN (*Lance une pièce*) : D'après la loi des grands nombres, si j'ai bien compris, si on lance six singes un grand nombre de fois, ils retomberont sur leurs fesses à peu près aussi souvent que sur leur —

ROSENCRANTZ : *Face.* (*Il ramasse la pièce.*)

Chapitre 21

Le théorème limite central

Le célèbre théorème limite central permet d'aller au-delà du résultat de la loi des grands nombres : si $(X_n)_{n \geq 1}$ est une suite de variables aléatoires indépendantes et de même loi, admettant une espérance m et une variance σ^2 , alors les fluctuations de la moyenne $M_n = (X_1 + \dots + X_n)/n$ autour de m se font sur une échelle typique en σ/\sqrt{n} et suivent, asymptotiquement, une loi précise : la loi normale $\mathcal{N}(0; \sigma^2/n)$. En d'autres termes, on peut approcher la loi de $X_1 + X_2 + \dots + X_n$ par la loi normale $\mathcal{N}(nm; n\sigma^2)$.

D'autres formes du théorème permettent aux variables X_n de suivre des lois différentes, à condition que leurs variances ne deviennent pas trop petites.

Les conséquences de ce théorème fondamental sont innombrables, et tout d'abord en statistiques : si l'on ajoute des quantités inconnues mais indépendantes, la résultat est (presque) une loi normale !

En conclusion du chapitre, nous présentons un résultat connu sous le nom de loi du logarithme itéré, qui permet d'encadrer les fluctuations de S_n/\sqrt{n} .

Au-delà de la loi des grands nombres

Dans le paragraphe § 276, nous avons vu l'évolution de la loi du nombre de *pile* obtenus au cours d'une succession de tirages à *pile* ou *face* indépendants. Notamment, la moyenne

$$M_n = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n}$$

converge (en probabilité et presque sûrement) vers une constante m , qui est ici la probabilité d'obtenir *pile* à chaque tirage. Cette propriété reste vraie sous l'hypothèse plus générale que les X_i sont des variables aléatoires indépendantes, de même loi, admettant une espérance m .

Dans la vie réelle, on ne peut pas réitérer une infinité de fois une expérience, pas plus qu'on ne saurait lancer une infinité de fois la pièce. Une question naturelle est alors : peut-on quantifier la vitesse de cette convergence ? En d'autres termes, quelle est l'importance des fluctuations autour de la valeur limite dans une figure telle que celles de la page 384 ?

La largeur typique de ces fluctuations est donnée simplement par l'écart-type de M_n , s'il est défini ; supposons désormais que les X_i admettent un moment d'ordre 2 et notons $\sigma = \sigma_{X_1}$, l'hypothèse d'indépendance des variables X_1, X_2, \dots, X_n permet alors de conclure que leurs variances s'ajoutent (égalité de Bienaymé), et donc

Chapitre 22

Techniques d'approximation

Le chapitre précédent montre la convergence de certaines lois vers une loi normale. Or, il peut être intéressant d'approcher une distribution par une autre — notamment parce qu'une loi normale admet une densité. Nous exposons ici les techniques d'approximations : poissonnienne d'une loi binomiale, normale d'une loi binomiale ou d'une loi de Poisson.

22.1 APPROXIMATIONS POISSONIENNES

Convergence vers une loi de Poisson

§ 322

Rappelons l'énoncé du théorème 6.21, démontré au chapitre 6.

■ **Théorème 22.1 (Limite d'épreuves de Bernoulli)** *Soit $(p_n)_{n \geq 1}$ une suite de réels de $]0; 1[$ telle que $\lim n p_n = \lambda$. Pour chaque entier n , on note X_n le nombre de succès obtenus dans la succession de n épreuves de Bernoulli indépendantes, et de même loi $\mathcal{B}(p_n)$; ainsi, $X_n \rightsquigarrow \mathcal{B}(n; p_n)$. Alors, pour tout entier k , $\mathbf{P}\{X_n = k\} \rightarrow e^{-\lambda} \lambda^k / k!$, c'est-à-dire que la suite $(X_n)_{n \geq 1}$ converge en loi vers $\mathcal{P}(\lambda)$.*

Cet énoncé peut se généraliser en n'imposant plus aux n épreuves de Bernoulli d'avoir le même paramètre p_n . Pour chaque valeur de n , on considère des variables $X_{n,1}, X_{n,2}, \dots, X_{n,n}$ indépendantes et on forme leur somme S_n . Les variables $X_{n,k}$ suivent une loi de Bernoulli de paramètre $p_{n,k}$.

					somme
$p_{1,1}$					q_1
$p_{2,1}$	$p_{2,2}$				q_2
$p_{3,1}$	$p_{3,2}$	$p_{3,3}$			q_3
\dots	\dots	\dots	\dots		\dots
$p_{n,1}$	$p_{n,2}$	$p_{n,3}$	\dots	$p_{n,n}$	q_n
\dots	\dots	\dots	\dots	\dots	\dots

Ce théorème, comme celui qui suit, illustre le fait qu'une distribution de Poisson peut être obtenue en collationnant un grand nombre d'événements rares (et indépendants).

Chapitre 23

Espérance conditionnelle

Ce qui est simple est faux, ce qui est compliqué est inutilisable.

Paul VALÉRY

L'espérance d'une variable aléatoire peut être vue comme sa meilleure approximation sous forme d'un scalaire et, plus précisément, comme sa meilleure approximation quadratique, puisque $\mathbf{E}|Y - m|^2$ est minimale lorsque $m = \mathbf{E}(Y)$ ⁽¹⁾. Lorsque l'on connaît un renseignement numérique limitant le domaine de Ω dans lequel se trouve ω (c'est-à-dire un renseignement de la forme « $\omega \in A$ »), on peut calculer, via la probabilité \mathbf{P}_A conditionnée par ce renseignement, l'« espérance conditionnée » $\mathbf{E}_A(Y)$ de Y . Si ce renseignement est le résultat d'une seconde variable aléatoire X , l'espérance conditionnelle de Y est donc une quantité dépendant de ω au travers de la valeur de X ; c'est donc une variable aléatoire mesurable par rapport à $\sigma(X)$.

Ce chapitre expose tout d'abord la théorie de l'espérance conditionnelle lorsque X est une variable aléatoire discrète — et que tout va bien. Dans un second temps, les résultats sont généralisés au cas d'une variable quelconque — et les difficultés jaillissent, qui sont résolues de deux manières différentes : par un théorème issu de la théorie de la mesure (Radon-Nikodým), ou par une interprétation géométrique de meilleure approximation quadratique dans le cas de variables de L^2 .

23.1 LE CAS FINI OU DÉNOMBRABLE

Dans toute cette section, les variables aléatoires sont définies sur un même espace probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ et discrètes, ce qui permettra de définir de manière élémentaire la notion d'espérance conditionnelle puis de démontrer par simple calcul quelques propriétés essentielles; on vérifiera que celles-ci sont encore vraies pour des variables quelconques, bien que les démonstrations fassent alors appel à des outils plus sophistiqués.

⁽¹⁾. Théorème 14.37 page 325. On en rappelle l'interprétation géométrique : l'espérance de X est égale à sa projection orthogonale sur la droite des variables aléatoires déterministes (= constantes) $D = \text{Vect}(\mathbf{1})$.

Chapitre 24

Quelques résultats élégamment établis par la théorie des probabilités

Dans ce chapitre, nous présentons quelques résultats d'analyse démontrés avec des méthodes, des théorèmes ou des idées provenant du monde probabiliste.

- *La formule de Bernstein est une formule découlant rapidement du théorème limite central, mais plus difficile à démontrer avec des outils élémentaires d'analyse.*
- *Le même théorème limite central permet une démonstration relativement élémentaire de la formule de Stirling.*
- *Deux théorèmes (§ 360 et § 361) sont représentatifs de la méthode probabiliste, historiquement introduite par Erdős. Il s'agit de prouver l'existence (certaine !) d'un objet possédant telle propriété, en montrant par exemple que la mesure de l'ensemble des objets possédant cette propriété est strictement positive. Le langage même de l'aléatoire pourrait d'ailleurs être totalement gommé au profit de celui de mesure — mais l'intuition initiale étant probabiliste, ne boudons pas notre plaisir.*
- *Le théorème de Weierstrass sur la densité de l'espace des fonctions polynomiales a reçu, au début du siècle, une démonstration particulièrement simple et élégante par Bernstein ; c'est l'occasion de voir l'apparition très naturelle des polynômes du même nom.*

La formule de Bernstein

Un exemple des plus célèbres d'application « non probabiliste » des probabilités est la **formule de Bernstein** :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} e^{-n} \sum_{k=0}^n \frac{n^k}{k!} = \frac{1}{2}.$$

Ce n'est pas à vrai dire une application tellement impressionnante des probabilités : peu de mathématiciens se réveillent le matin en se disant « Tiens, j'aimerais bien démontrer cette formule » et finissent pas se dire que les probabilités peuvent les

Chapitre 25

Simuler informatiquement une loi de probabilité

GULDENSTERN *Syllogism the second: One, probability is a factor which operates within natural forces. Two, probability is not operating as a factor. Three, we are now within un-, sub- or supernatural forces. Discuss. (Rosencrantz is suitably startled. Acidly.) Not too heatedly.*⁽¹⁾

TOM STOPPARD, *Rosencrantz & Guildenstern are dead.*

Toutes les méthodes de simulation de lois probabilistes se basent sur l'existence d'une source aléatoire de loi uniforme. Le lecteur ne cherchant qu'à simuler une loi de Poisson, une loi normale, etc., peut admettre l'existence d'un programme informatique, que nous appellerons « **rand** », dont les sorties successives, lorsqu'il est appelé de manière répétée, forment une suite numérique u_0, u_1, u_2, \dots correspondant à une suite de variables aléatoires indépendantes et de loi uniforme sur $[0; 1]$. Une très courte discussion sur les algorithmes permettant de simuler une loi uniforme est proposée en fin de chapitre.

25.1 SIMULER UNE LOI DISCRÈTE

Dans toute la suite du chapitre, on supposera donnée une fonction **rand** qui retourne un réel de l'intervalle $[0; 1[$, avec une probabilité uniforme, et telle que des appels successifs à cette fonction donnent des résultats indépendants.

Remarque 25.1 Remarquons d'ores et déjà que l'on aura parfois à considérer que **rand** retourne un réel de $]0; 1[$, ou de $[0; 1]$; comme dans tous les cas, la probabilité d'obtenir exactement 0 ou 1 est nulle, il n'y a pas de véritable contradiction.

⁽¹⁾. GULDENSTERN Syllogisme II : primo, la probabilité est un facteur agissant au sein de forces naturelles. Deuxio, la probabilité n'agit pas en tant que facteur. Tertio, nous sommes les jouets de forces anti-, sous- ou surnaturelles. Discutez. (*Rosencrantz est proprement ébahi. D'un ton aigre :*) Ne nous emportons pas.

Chapitre 26

Méthodes de Monte-Carlo

L'analyse est le seul instrument dont on se soit servi jusqu'à ce jour dans la science des probabilités, pour déterminer & fixer les rapports du hasard; la Géométrie paroissoit peu propre à un ouvrage aussi délié; cependant si l'on y regarde de près, il sera facile de reconnoître que cet avantage de l'Analyse sur la Géométrie, est tout-à-fait accidentel, & que le hasard, selon qu'il est modifié & conditionné, se trouve du ressort de la géométrie aussi-bien que de celui de l'analyse.

Comte de BUFFON, Essai d'Arithmétique morale, chap. XXIII

La méthode de Monte-Carlo a été développée à Los Alamos par John von Neumann, Stanisław Ulam, Enrico Fermi et Nicholas Metropolis (qui en invente le nom) pour effectuer des calculs numériques que les algorithmes déterministes rendaient réhébivement longs [74].

Elle a connu une fortune prodigieuse et ses avatars permettent de résoudre de manière très précise de nombreux problèmes : calcul d'intégrales, résolution d'équations différentielles, recherche de minimas, recherche d'algorithmes optimaux. Le domaine d'application est en réalité si vaste que l'on ne peut qu'à peine en effleurer la surface dans les quelques pages qui suivent.

Des méthodes basées sur des tests aléatoires permettent également de dire, très rapidement et avec un risque très faible d'erreur, si un entier est premier ou non⁽¹⁾ (§ 385). Des études statistiques permettent également de deviner si une liste de données a été falsifiée ou non (§ 388).

⁽¹⁾. La commande `isprime` du logiciel Maple, par exemple, effectue un test probabiliste de primalité, et non une étude déterministe, qui serait astronomiquement trop coûteuse en temps pour des grands entiers.

Chapitre 27

Arithmétique et probabilités : une randonnée

Par Emmanuel Kowalski

La théorie des probabilités est basée sur un certain nombre d'idées et de concepts abstraits qui ont été modélisés par Kolmogorov en particulier. Depuis lors, il est naturel de s'intéresser à ces idées indépendamment de toute réalisation concrète, en s'appuyant sur des résultats généraux qui établissent, a priori, que les hypothèses que l'on peut faire (comme l'existence de suites (X_n) de variables aléatoires indépendantes dont les lois sont données a priori) ne sont pas contradictoires.

Dans ce chapitre, le point de vue est un peu différent : nous allons considérer des objets parfaitement concrets et, apparemment, « déterministes », et nous allons pourtant expliquer qu'ils peuvent incarner la plupart des constructions probabilistes importantes. Ces objets seront, tout simplement, les entiers naturels strictement positifs, qui sont l'objet de la théorie des nombres.

On peut aussi voir cette approche comme parallèle à celle des simulations à la Monte-Carlo : ici, on va faire apparaître des lois de probabilités usuelles (comme la loi normale, ou les lois de Poisson, et l'on pourrait donner beaucoup d'autres exemples) ou inhabituelles (la mesure qui contrôle l'écart entre valeurs propres entre matrices unitaires de grande taille) non pas à l'aide de processus physiques que l'on peut aisément (!) créer dans le monde réel, mais à l'aide de la suite des entiers naturels.

Du point de vue des mathématiques pures, ce chapitre est aussi une illustration de l'intérêt des idées et des raisonnements probabilistes, et surtout de la convergence en loi, qui — cachée souvent sous le nom « équirépartition » — est l'une des idées les plus utiles qui soit...

Chapitre 28

Bosons, fermions et boltzmannions

Dans ce court chapitre, nous montrons deux applications simples du dénombrement à la mécanique statistique. La première consiste à montrer que, dans un système isolé constitué d'un grand nombre de particules, la probabilité de trouver l'une d'elles dans un état individuel d'énergie ε est proportionnel à $e^{-\beta\varepsilon}$, où β est une constante que l'on peut identifier à $1/k_B T$, où T est la température du système et k_B la constante de Boltzmann. Dans la seconde, nous montrons comment l'hypothèse d'indiscernabilité des particules — bosons ou fermions — affecte leur répartition et, notamment, le nombre moyen d'états occupés.

28.1 LE FACTEUR DE BOLTZMANN

Théorie cinétique des gaz et statistiques non quantiques

§ 389

Dans une série de travaux qui ont profondément bouleversé la physique moderne, le physicien allemand Ludwig BOLTZMANN (1844-1906) a posé les principes probabilistes de la thermodynamique statistique. Il s'agissait de construire, de façon mathématique, un modèle de gaz dont les particules, régies par les lois usuelles de la mécanique, sont en nombre si grand que la description individuelle doit être remplacée par une description statistique⁽¹⁾. À l'époque de la fondation de la mécanique statistique, il s'agissait d'ailleurs surtout de décrire des systèmes à l'équilibre⁽²⁾.

Le principe de base de la mécanique statistique est de considérer que les positions et les vitesses des molécules d'un gaz peuvent être considérées comme des

(1). Rappelons qu'un litre de gaz à pression et température ambiante contient environ $3 \cdot 10^{22}$ molécules; la description mécanique du système est donc la donnée d'autant d'équations différentielles d'ordre 2 pour chaque dimension d'espace.

(2). Les mouvements des particules étant rapides, une transformation « lente » à l'échelle humaine peut être décrite comme une succession de positions d'équilibre; les transformations violentes (comme le cas d'un gaz emprisonné dans une bouteille de verre, elle-même contenue dans une enceinte hermétique, au moment où la bouteille se brise) ne sont pas concernées par la mécanique statistique à l'équilibre : tout au plus peut-on décrire l'état initial et l'état final après relaxation du système.

Chapitre 29

Processus de Poisson

(brève introduction)

Dans ce court chapitre, nous présentons un premier exemple simple de processus stochastique (un second exemple plus compliqué, le mouvement brownien, fait l'objet du chapitre suivant). Un processus de Poisson est un cas particulier de processus de comptage : c'est une famille $\{N(t) ; t \geq 0\}$ de variables aléatoires à valeurs entières, qui « compte » le nombre d'occurrences d'un certain type d'événement avant l'instant t . Le lien, déjà aperçu plusieurs fois, entre variables exponentielles et variables de Poisson, trouve ici son expression la plus achevée. La théorie montre de plus que, sous des hypothèses générales, un processus de Poisson est une modélisation convenable de situations naturelles, ce qui explique la grande faveur dans laquelle est tenue ce type de processus.

En guise d'introduction : comment placer des points uniformément sur \mathbb{R}^+ ?

§ 396

Comment distribuer aléatoirement, et indépendamment les uns des autres, des points sur la demi-droite réelle \mathbb{R}^+ , de telle sorte que leur densité soit (en moyenne) constante sur chaque intervalle ? Par indépendant, on entend ceci : que le nombre de points dans un intervalle $[a ; b]$ soit indépendant du nombre de points dans un intervalle $[c ; d]$ disjoint du premier.

La méthode naïve (placer les points les uns après les autres) échoue avant même de débiter : comment diable pourrait-on placer un point uniformément sur $[0 ; +\infty[$?

Une autre approche possible est la suivante. Notons λ la densité désirée. Il est bien entendu que, par densité, on entend : le nombre de points sur un intervalle $[a ; b]$ est une variable aléatoire, d'espérance $(b - a)\lambda$. Si $n \geq 1$ est un entier, plaçons, uniformément et indépendamment, n points sur l'intervalle $[0 ; n/\lambda]$. À la limite $n \rightarrow \infty$, on devrait obtenir la modélisation désirée.

Le problème de cette deuxième méthode est qu'elle ne converge qu'en loi : chaque fois que l'on change n , il faut recalculer tous les points. Et, à n fixé, aucune condition n'est vraiment respectée : la densité n'est bien sûre égale à λ que sur $[0 ; n/\lambda]$, mais de plus la répartition des points ne satisfait pas à la condition d'indépendance. Par construction, le nombre total de points sur l'intervalle

Chapitre 30

Mouvements browniens

La théorie du mouvement brownien s'est, depuis un peu plus d'un siècle, développée de façon spectaculaire. De manière tout à fait remarquable, elle est au cœur de l'intérêt de nombreux mathématiciens et de physiciens ; si elle a fourni une modélisation satisfaisante du mouvement observé de fines particules et permis une détermination expérimentale du nombre d'Avogadro, son intérêt n'a cessé de croître quand d'éminents physiciens ont proposé une formulation entièrement nouvelle de la théorie quantique des champs par des intégrales dont les variables étaient des chemins browniens ; ces connexions très profondes entre mouvement brownien et théorie quantique des champs ont été étendues à la mécanique statistique, la gravitation quantique, la théorie de la percolation, etc. Le champ de recherche du mouvement brownien est gigantesque et en perpétuelle expansion, diverses disciplines (probabilités, analyse harmonique, physique théorique, mathématiques financières) s'y rencontrant et s'enrichissant mutuellement.

À cause de la très grande technicité des outils mis en jeu, toutefois, nous devons nous contenter de proposer une simple introduction à ce vaste domaine, le but (avoué) étant d'abord de donner envie au lecteur de s'y plonger entièrement ; et puisque l'eau est fraîche, on commence par une partie heuristique simple.

30.1 UNE APPROCHE HEURISTIQUE

L'observation de Robert Brown

Le botaniste anglais Robert Brown fit paraître, en 1828, un opuscule intitulé : *A brief account of microscopical observations [...] on the particles contained in the pollen of plants ; and on the general existence of active molecules*. Cherchant à élucider, durant l'été 1827, le problème du transport de particules jusqu'à l'ovule d'une plante, il observa au microscope, de très fines particules oblongues contenues dans les grains de pollen de *Clarkia pulchella* (une petite fleur rose découverte durant la fameuse expédition de Lewis & Clark, choisie parce que ces particules étaient de tailles inhabituellement grosses, et donc plus faciles à observer), et les trouva animées de mouvements désordonnés, indépendants les uns des autres et, surtout, perpétuels ; l'origine de ces mouvements lui était inconnue. Étaient-ils liés à la nature vivante d'une plante ? Il effectua des observations similaires sur d'autres espèces de plantes, puis chercha à savoir si cette propriété perdurait après la mort. Il constata successivement que :

Chapitre 31

Estimation bayésienne

Lors de la modélisation probabiliste d'une situation, il arrive qu'une probabilité p , constitutive du modèle, soit inconnue, par manque d'observations, par impossibilité de répéter l'expérience ne serait-ce qu'une seconde fois, ou toute autre raison.

L'approche bayésienne consiste alors à construire une méta-modélisation, en considérant tous les modèles possibles fondés sur le nombre p , et à postuler une loi de distribution a priori, pour la valeur de p — en général une densité $f(p)$ — qui modélise, plus ou moins précisément, les informations d'ordre psychologique que nous pensons détenir sur p (est-il proche de 0, de 1, a-t-on une bonne confiance en sa valeur ou l'imagine-t-on au contraire bien étalé dans $[0; 1]$?). Les observations effectuées permettent ensuite de modifier cette distribution, et fournissent une nouvelle évaluation de p .

Cette approche est assez fréquente mais, malgré des succès certains, parfois critiquée, notamment par les tenants d'une interprétation statistique des probabilités.

Remarque 31.1 Il convient de ne pas mélanger le théorème de Bayes (§61, page 104), qui est un théorème tout ce qu'il y a de plus solide, et nulle part contesté, et l'approche bayésienne des probabilités, qui consiste à utiliser des distributions a priori de p .

Distribution a priori uniforme, et distribution a posteriori

Considérons une situation simple : un mathématicien décide d'aller visiter l'Écosse ; il a entendu dire que les moutons, noirs ou blancs, y sont nombreux et, durant son premier trajet en train dans la campagne, il scrute le paysage par la fenêtre en guettant les ovins. La proportion p de moutons blancs lui est inconnue. Une attitude possible pour lui est d'attribuer, en son for intérieur, une distribution uniforme à p , c'est-à-dire choisir une densité

$$f(p) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 \leq p \leq 1, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Avec cette modélisation, la variable p admet pour valeur moyenne $\hat{p} = \frac{1}{2}$. (Nous ne la notons pas « $\mathbf{E}(p)$ », réservant la notion d'espérance au procédé de calcul effectué dans un univers probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P}_p)$, où \mathbf{P}_p est une mesure de probabilité

Chapitre 32

Retour à pile ou face : loi de l'Arc sinus et séries aléatoires

Dans ce court chapitre, nous revenons sur les successions infinies de tirages à pile ou face.

- *Dans une première partie, nous montrons que, si l'on est momentanément vainqueur dans une partie endiablée de pile ou face, alors on a de fortes chances de l'être pour longtemps !*
- *Puis, nous revenons à la nature des séries $\sum \pm 1/n$ — séries harmoniques avec une distribution aléatoire de signes, et nous montrons que : si les signes sont répartis équitablement, la série est presque sûrement convergente, mais qu'elle diverge presque sûrement dans le cas contraire.*
- *Enfin, nous montrons que le rayon d'une série entière $\sum A_n z^n$, dont les coefficients A_n sont aléatoires mais indépendants et identiquement distribués, ne saurait prendre (presque sûrement) que trois valeurs : 0, 1 et $+\infty$.*

32.1 L'INIQUITÉ FLAGRANTE D'UN JEU ÉQUITABLE

La loi de l'Arc sinus

Considérons une suite $(X_n)_{n \geq 1}$ de variables aléatoires de Bernoulli indépendantes de loi $\mathcal{B}(1/2)$, et notons $Y_n = 2X_n - 1$, de telle sorte que les Y_n sont des variables de Rademacher indépendantes

§ 435

$$\mathbf{P}\{Y_n = +1\} = \mathbf{P}\{Y_n = -1\} = \frac{1}{2}.$$

Les variables Y_n modélisent le gain de l'un des joueurs (Rosencrantz) lors d'une partie de *pile* ou *face* : gain de 1 € si la pièce tombe sur *pile*, gain de -1 € si elle tombe sur *face*. On note $S_n = Y_1 + Y_2 + \dots + Y_n$ le gain total à l'issue de n parties. Enfin, on note K_n le nombre de sommes S_1, \dots, S_n positives ou nulles : K_n est donc la durée, dans l'intervalle $[1; n]$, durant laquelle Rosencrantz est satisfait d'être globalement gagnant.

Chapitre 33

En guise de conclusion : à propos de quelques paradoxes

*Crois-moi : il y a peu de raisons plus valables de faire des
cauchemars que de découvrir, caché au cœur des mathématiques,
le germe de la folie.*

Daniel KEHLMANN, La Nuit de l'illusionniste [57].

La plupart des paradoxes ont pour cause l'ambiguïté inhérente à toutes les langues ; le passage difficile d'un énoncé en français à un énoncé mathématique censément équivalent engendre aussi bien des résultats amusants que d'épineux problèmes. D'autres paradoxes proviennent d'un résultat rigoureusement démontré, mais non conforme à l'intuition, parfois trompeuse, comme le paradoxe des anniversaires⁽¹⁾ ; un des cas les plus classiques résulte de la confusion entre ignorance de la réalisation ou non d'un événement, et croyance en l'équiprobabilité des éventualités.

Enfin, le fameux paradoxe de Saint-Pétersbourg est typique de ce qui arrive lorsque l'on manipule des quantités infinies pour modéliser une situation qui, par nature, ne connaît que des quantités finies.

33.1 BIAIS D'ÉQUIPROBABILITÉ

Biais d'équiprobabilité : le paradoxe des deux cassettes

On appelle *biais d'équiprobabilité* la tendance (fautive) à traduire l'absence de connaissance sur la probabilité de chacune des issues possibles d'une expérience par l'équiprobabilité entre ces issues.

§ 440

(1). Présenté dans l'exercice 1.1 page 50.

Annexe A

Éléments d'analyse et d'algèbre

On résume ici quelques points d'analyse et d'algèbre utilisés dans l'ouvrage : suites, séries, familles sommables, suites de fonctions, séries entières, fonctions dérivables, convexité, pseudo-inverse, calcul intégral, calcul dans les espaces de Hilbert, transformation de Fourier, théorème spectral notamment.

A.1 SUITES

Fini, dénombrable, indénombrable

A1

Un ensemble A est dit (**strictement**) **dénombrable** s'il existe une bijection $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow A$ (que l'on appelle un **dénombrement**). En d'autres termes, on a pu *numéroter* tous les éléments de A par des entiers, c'est-à-dire écrire $A = \{a_n ; n \in \mathbb{N}\}$, en notant plus commodément $a_n := \varphi(n)$. ♦ On dit souvent d'un ensemble qu'il est **dénombrable** pour indiquer qu'il est *fini* ou *strictement dénombrable*. ♦ Une réunion dénombrable d'ensembles dénombrables est dénombrable. ♦ Si A est un ensemble et D un ensemble dénombrable, et s'il existe une injection $\varphi : A \rightarrow D$, alors A est dénombrable. ♦ De même, s'il existe une surjection $\psi : D \rightarrow A$ et si D est dénombrable, alors A est dénombrable. ♦ Si A et B sont dénombrables, alors $A \times B$ l'est également. ♦ Les ensembles \mathbb{N} et \mathbb{Z} sont évidemment dénombrables. En revanche, $[0 ; 1]$, \mathbb{R} , \mathbb{C} , $\mathfrak{P}(\mathbb{N})$,... ne le sont pas. Deux cas particuliers interviennent fréquemment :

■ Proposition A.1 \mathbb{Q} est dénombrable.

DÉMONSTRATION : À tout rationnel r , on peut associer de manière unique une écriture $r = p/q$, où q est un entier naturel non nul, et p un entier relatif. L'application $r \mapsto (p, q)$ établit une *injection* de \mathbb{Q} dans $\mathbb{Z} \times \mathbb{N}^*$, qui est dénombrable. ■

■ Proposition A.2 L' ensemble $\{0, 1\}^{\mathbb{N}}$ n'est pas dénombrable.

DÉMONSTRATION : Suivons l'argument classique de la *diagonale de Cantor* et supposons qu'il existe une bijection $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \{0, 1\}^{\mathbb{N}}$. Pour chaque entier n , notons

$$\varphi(n) =: (\varepsilon_0(n), \varepsilon_1(n), \dots, \varepsilon_k(n), \dots).$$

Annexe **B**

Davantage sur la mesure

Donnons ici quelques compléments sur les tribus et les fonctions mesurables.

- Nous commençons par passer en revue les divers boréliens utiles en théorie des probabilités : boréliens de \mathbb{R} et de \mathbb{R}^n , puis boréliens de \mathbb{R}^T où T est un ensemble dénombrable (A62, utile pour le jeu de pile ou face par exemple) ou non dénombrable (A63, utile pour les processus à temps continus comme le mouvement brownien).
- Après quelques définitions générales sur les fonctions mesurables, nous démontrerons le théorème de factorisation des fonctions mesurables par rapport à la tribu $\sigma(X)$.
- Nous terminons le chapitre par un rapide tour d'horizon des techniques liées au lemme de classe monotone, et qui sont d'une très grande puissance. Une description complète de la mesure \mathbf{P} sur chacun des éléments de \mathfrak{T} étant, en pratique, impossible, on montre qu'il suffit de la définir sur un ensemble \mathfrak{A} plus réduit — le but étant évidemment de chercher l'ensemble \mathfrak{A} le plus petit possible :
 - pour définir \mathbf{P} ex nihilo, on la définit d'abord sur une algèbre \mathfrak{A} engendrant \mathfrak{T} ;
 - si au contraire on suppose que \mathbf{P} existe, alors elle est caractérisée par ses valeurs prises sur une structure encore plus simple (un π -système).

B.1 BORÉLIENS

Boréliens de \mathbb{R}

Tout d'abord, une petite remarque d'ordre topologique. Soit U un ouvert de \mathbb{R} . On définit la relation d'équivalence « \sim » par : $x \sim y$ si et seulement si le segment $[x; y]$ est inclus dans U . La classe d'équivalence d'un élément x de U est donc intervalle ouvert. L'ensemble U est la réunion disjointe de ses classes d'équivalence modulo \sim ; si l'on choisit, dans chaque classe d'équivalence, un représentant *rationnel*, on a donc montré que :

■ **Lemme B.1** *Tout ouvert U de \mathbb{R} est union dénombrable d'intervalles ouverts disjoints.*

Annexe C

Théorèmes d'existence

En d'innombrables occasions, nous avons formulé des hypothèses du genre : « soit X une variable aléatoire suivant telle loi », ou encore « soit $(X_n)_{n \geq 0}$ une suite de variables aléatoires indépendantes et de même loi ». Diantre ! A-t-on effectivement le droit de le faire ? Après avoir donné des exemples élémentaires de théorèmes d'existence, nous présentons le théorème de Kolmogorov qui les généralise et qui permet, notamment, de fabriquer des suites de variables aléatoires de lois conjointes imposées, ou bien de suites de variables aléatoires indépendantes de lois marginales imposées.

C.1 DEUX EXEMPLES SIMPLES DE THÉORÈMES D'EXISTENCE

Existence d'une variable aléatoire de loi donnée

A73

Le problème le plus simple que l'on se pose est : si l'on se donne une fonction $F : \mathbb{R} \rightarrow [0; 1]$ convenable, existe-t-il *effectivement* une variable aléatoire qui admette F comme fonction de répartition ?

■ **Théorème C.1 (Théorème de réalisation)** *Soit F une fonction croissante, continue à droite et admettant les limites 0 et 1 en $-\infty$ et $+\infty$ respectivement. Alors il existe un espace probabilisé $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ et une variable aléatoire $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tels que F soit la fonction de répartition de X .*

En d'autres termes, si l'on se donne une « loi de variable aléatoire », alors on peut réaliser cette loi au moyen d'une variable aléatoire.

Le démonstration est aisée dans son principe : on choisit pour espace $\Omega := \mathbb{R}$, et on définit la probabilité \mathbf{P} par sa valeur sur les intervalles $]-\infty; x]$ par $\mathbf{P}(]-\infty; x]) := F(x)$. On choisit enfin comme tribu la tribu $\mathfrak{B}(\mathbb{R})$ des boréliens. Le fait d'avoir défini \mathbf{P} sur les intervalles $]-\infty; x]$ permet d'étendre, de manière unique, \mathbf{P} à toute la tribu engendrée par ces intervalles, à savoir justement la tribu $\mathfrak{B}(\mathbb{R})$ des boréliens⁽¹⁾. Il ne reste plus qu'à définir la variable X comme l'identité :

$$\forall \omega \in \mathbb{R} \quad X(\omega) = \omega.$$

⁽¹⁾. Rappelons qu'il s'agit essentiellement d'utiliser le théorème de Carathéodory, après avoir défini \mathbf{P} sur l'algèbre \mathfrak{A} des unions finies disjointes d'intervalles $]a; b]$, et après avoir prouvé que \mathbf{P} ainsi étendue est σ -additive sur \mathfrak{A} .

Annexe D

Tables

D.1 LANGAGE ENSEMBLISTE ET LANGAGE PROBABILISTE

Notation	Langage ensembliste	Langage probabiliste
ω ($\omega \in \Omega$)	élément	événement atomique
A ($A \subset \Omega$)	partie de Ω	événement
$\omega \in A$	ω est élément de A	A est réalisé
$A \subset B$	A inclus dans B	l'événement A implique l'événement B
$A \cup B$	réunion	réalisation de A ou de B
$A \cap B$	intersection	réalisation simultanée de A et de B
A^c ou $\Omega \setminus A$	complémentaire	non- A (événement contraire)
$A \setminus B$	A privé de B	réalisation de A mais pas de B
\emptyset	partie vide	événement impossible
Ω		événement certain
$A \cap B = \emptyset$	parties disjointes	A et B sont des événements incompatibles
$\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n$	union de $(A_n)_{n \geq 0}$	réalisation d'au moins un des événements A_n
$\bigcap_{n=0}^{\infty} A_n$	intersection de $(A_n)_{n \geq 0}$	réalisation de tous les événements A_n
$A_n \uparrow A$	la suite $(A_n)_{n \geq 0}$ est croissante et $A = \bigcup_{n=0}^{\infty} A_n = \lim_n \uparrow A_n$	
$A_n \downarrow A$	la suite $(A_n)_{n \geq 0}$ est décroissante et $A = \bigcap_{n=0}^{\infty} A_n = \lim_n \downarrow A_n$	
$\limsup A_n$	$\bigcap_{n=0}^{\infty} \bigcup_{k=n}^{\infty} A_k = \{A_n ; \text{i.s.}\}$	réalisation d'une infinité d'événements parmi A_0, A_1, \dots
$\liminf A_n$	$\bigcup_{n=0}^{\infty} \bigcap_{k=n}^{\infty} A_k$	réalisation de tous les événements A_0, A_1, \dots , sauf peut-être un nombre fini d'entre eux (= réalisation de tous les événements à partir d'un certain rang)

TABLE D.1 — Langage des probabilités et langage ensembliste correspondant.

Annexe E

Lexique français-anglais

français	anglais
absolument continue	<i>absolutely continuous</i>
aléatoire	<i>random</i>
algèbre	<i>algebra, field</i>
atome	<i>atom</i>
biais	<i>bias</i>
borélien	<i>Borel set</i>
branchement (processus de)	<i>branching process</i>
classe monotone	<i>monotone class, d-system, λ-system, Dynkin system</i>
coefficient d'aplatissement	<i>kurtosis</i>
coefficient de corrélation	<i>(linear) correlation coefficient</i>
convergence en loi / étroite	<i>convergence in law/distribution</i>
convergence étroite	<i>weak convergence</i>
convergence en probabilité	<i>convergence in probability</i>
convergence presque sûre	<i>almost sure convergence</i>
covariance	<i>covariance</i>
dé équilibré	<i>fair dice</i>
degré de liberté (d.d.l.)	<i>degree of freedom (d.o.f.)</i>
dénombrable	<i>countable, enumerable</i>
densité de probabilité	<i>density function</i>
— conjointe, marginale	<i>joint, marginal —</i>
écart type	<i>standard deviation</i>
échantillon	<i>sample</i>
épreuve ω	<i>sample point</i>
équiprobables	<i>equally likely</i>
espace des épreuves	<i>sample space</i>
espérance	<i>expectation, expected value, mean value</i>
estimateur sans biais	<i>unbiased estimateur</i>
estimateur convergent	<i>consistent estimator</i>
événement	<i>event</i>
fonction de répartition	<i>(cumulative) distribution function c.d.f.</i>
— conjointe, marginale	<i>joint, marginal —</i>
hypothèse nulle	<i>null hypothesis</i>
incompatibles	<i>mutually exclusive</i>

Index

Les numéros de page en **gras** renvoient aux définitions principales, ceux en *italique* à des exercices. Les noms en PETITES CAPITALES renvoient aux indications biographiques. Les numéros de page précédés par la lettre « H » renvoient à des définitions données dans la partie « Heuristique », qui peuvent être plus informelles que les autres.

Symboles

0-1 (loi du — de Kolmogorov)	419
$\mathbf{1}_A$	133
$\mathfrak{B}(\mathbb{C})$	357
\mathfrak{B}^∞	667
\mathfrak{B}^n	667
Γ (loi —)	235, 279
Ω	[H34]
χ^2 (loi du —)	235
δ_a (mesure de Dirac)	84, 93
γ (loi —)	235
<i>simulation</i>	528
ω	[H34]
π - λ (théorème —)	672
π -système	671
— et indépendance	673
\preccurlyeq	669
$\sigma(X_0, X_1, \dots, X_n)$	418
$\sigma(X)$	341
$\sigma(\mathfrak{F})$	81
σ -additivité	[H44], 84
σ -algèbre	79
σ -finie (mesure —)	675
σ -sous-additivité	87, 97
\sim ($u_n \sim v_n$)	639
\otimes (produit direct/tensoriel)	263
\otimes (tribu produit)	
$\mathfrak{F} \otimes \mathfrak{G}$	667
$\otimes \mathfrak{F}_i$	667
ζ (fonction — de Riemann)	556

A

Absolument continue	
densité —	93
fonction —	645
mesure —	675
variable aléatoire —	224
Accroissements	
indépendants	575
stationnaires	575
Adaptée (suite — à une filtration)	483
Additive	85
σ -additive	[H44], 84
sous-additive	85
Adjoint d'un endomorphisme	663
Aiguille de Buffon	532
Aléa	[H34]
Aléatoire	
matrice —	339, 555
variable —	voir Variable aléatoire
Alembert (erreur de d'—)	39
Algèbre	78
engendrée	79
sans atomes	96
Anniversaires (paradoxe des —)	50
Aplatissement	252

Application mesurable	[H58], 291, 668
Approximation	
binomiale par normale	449
binomiale par Poisson	448
Poisson par normale	451
Arc sinus (loi de l'—)	241, 617
Arrêt (temps d'—)	350
Asymétrie (coefficient d'—)	252
Asymptotique (tribu —)	417
Atome	79
algèbre sans —s	96
d'une partition	470
tribu sans —s	96
Atomique (événement)	[H34]
Autoadjectif (endomorphisme —)	664
Avogadro (nombre d'—)	600
Axiomes	
1 à 3	84
3', 3'' et 3'''	86

B

$B(a, b)$ (loi bêta)	235
$\mathcal{B}(n; p)$	voir Binomiale (loi)
$\mathcal{B}(p)$	133
Bêta (loi —)	235
Baguette brisée	278
Banach (espace de —)	663
Base hilbertienne	658
Bayes (formule de —)	104, 105
version continue	273
Benford (loi de —)	544
Bernoulli	
épreuve de —	133
loi de —	133
Bernstein	
formule de —	495
inégalité de —	328
théorème de —	502
Bertrand (série de —)	639
Biais d'un estimateur	462
Bienaymé (égalité de —)	186, 270, 350
Bienaymé-Tchebychev (inég. de —) .	157, 253,
327	
d'ordre k	327
Bilatérale (loi exponentielle —)	280
Binomial (coefficient —)	660
Binomiale (loi —)	134
approximation par Poisson	448
approximation par une loi normale .	449
calcul de l'espérance	149
Boltzmann	
facteur de —	64, 563
formule de —	566
Boole	
algèbre de —	78
inégalité de —	87, 97
Borel	
lemme de Borel-Cantelli	117
théorème des nombres normaux de —	218
Borélienne (fonction —)	668
Boréliens	
de \mathbb{C}	357
de \mathbb{R}	81, 665
de \mathbb{R}^n	332, 667
Borne inférieure/supérieure	79

- BORTKIEWICZ Władisław 137
 Boscov [H41], 568
 Boule ouverte 663
 Box-Muller (méthode de —) 519
 Branchement (processus de —) 195
 Brownien voir Mouvement
 Bruit de grenaille 577
 BUFFON, comte de 532
 Buffon (aiguille de —) 532
 BYWATER John 582
- C**
- Cantelli
 lemme de Borel- — 117
 loi forte 432, 434
 théorème de Glivenko- — 429
- Cantor
 diagonale de — 637
 fonction de — 648
- Carathéodory (théorème de —) 94, **675**
- Cauchy
 loi de — 234
 somme de variables de — 363
 produit de — 654
 suite de — 638
- Cauchy-Schwarz (inég.) 156, 249, **321**, 334
 dans un espace préhilbertien 657
- Causalité 459
- Cavalerie Légère 317
- Central (théorème-limite —) **438**, 443
- Centré
 moment —
 d'une variable à densité 247
 d'une variable discrète 152
 variable — e 155, 252
- Chaîne de Markov 199
- Chaleur (équation de la —) 586
- Champernowne (nombre de —) 219
- Changement de variable 656
 aléatoire 237
- Chapeaux (problème des —) 149
- Chapman-Kolmogorov (équation de —) .. 586
- Chenille 50
- Classe monotone 671
 engendrée 672
 lemme de — 672
- Coalitions (lemme des —)
 cas à densité 265
 cas discret 179
 (démonstration) 674
 pour des tribus 343, **673**
 pour des variables aléatoires .. **344**, **673**
- Coefficient
 d'asymétrie 252
 binomial 660
 de corrélation 187, 270, 333
- Collectionneur (problème du —) 150, **162**
- Commutativement convergente (série —) . 641
- Complet
 espace probabilisé — 87
 espace vectoriel normé — 663
 système — 88
 système — induit par X 128
 système quasi- — 88
 tribu complète 87
- Complexion 561
- Composées (th. des probabilités —) [H48], 103
- Conditionnelle
 densité — 272
 espérance voir Espérance
 probabilité
 sachant une partition dénombrable 487
 sachant une tribu 488
 sachant une v.a. 488
 probabilité — [H47], 102
- Confiance (intervalle de —) 463
- Conjointe
 densité — 258
 fonction de répartition — 257
 loi —
 cas à densité 257
 cas discret 174
- Continue
 fonction — à droite 644
 variable aléatoire — 224
- Continuité
 absolue — 645
 correction de — 449
 monotone 86
 radiale (lemme d'Abel) 654
 théorème de — 362, 398, **401**
 uniforme 644
- Convergence
 commutative 641
 dominée (th. de — discret) 165, 644
 dominée (th. de —) 316, 412
 étroite 393, **395**
 dans L^p 392
 en loi **393**, 395
 monotone 315
 (démonstration) 329
 en moyenne 392
 presque sûre 385
 en probabilité **388**
 simple 652
 d'une suite de parties 116
 uniforme 652
- Convergent (estimateur —) 462
- Convolution
 des densités 349
 de distributions de Dirac 349
 des fonctions de répartition 348
 formule de — 348
 formule de — discrète 182
 des mesures de probabilité 348
- Correction de continuité 449
- Corrélation
 et causalité 459
 coefficient de — 187, 270, 333
- Coupon collector's problem* 150, **162**
- Covariance
 d'un couple à densité 269
 d'un couple discret 183
 matrice de — 333
 changement de base 334
- Cramér (modèle de —) 542
- Crible (formule du —) 89
- Critère de Weyl 405
- Croissance (propriété de —)
 pour les probabilités 85
 pour les tribus 82
- Cylindre 204, 594, **667**, **682**
- D**
- d'Alembert (erreur de —) 39
 Dés non transitif 632
 De Moivre (théorème de —-Laplace) 449
 de Morgan (règles de —) 348
 Décomposition de Lebesgue 298, 638
 Décorrélacion 325
 Décorrélées (variables aléatoires —) 184
 Demi-vie 251
 Dénombrable 637
 Dénombrablement additive [H44]
 Dénombrement 637

Densité
 au sens des distributions 299
 conditionnelle 272
 conjointe 258
 marginale 261, 335
 d'une mesure 675
 d'une probabilité 93
 sur \mathbb{R}^n 332
 d'une variable aléatoire [h62], 224
 d'un vecteur gaussien 378
 Dés non transitifs 632
 Destin [h34]
 Déterministe
 système — 33
 variable — 33, 352
 Diagonale de Cantor 637
 Diffuse (loi —) 224
 Dini (théorème de —) 652
 Dirac
 convolution de distributions de — .. 349
 distribution de — 299, **660**
 mesure de — 84, **93**
 Dirichlet
 problème de — 600
 théorème de — 641
 Discontinuité
 de 1^{re}/ de 2^e espèce 646
 saut de — 647
 Discrète
 tribu — 79
 variable aléatoire — [h61], **127**
 Distribution 659
 de Dirac 299, **660**
 convolution 349
 de Maxwell-Boltzmann 64, 565
 Dominée (th. de convergence —) 316, 412
 cas discret 165, 644
 Doob
 inégalité des remontées 486
 lemme de — -Dynkin 478, 669
 Droite de régression 456
 Durée de vie 251
 Dynkin
 lemme de Doob- — 478, 669
 théorème de — 672

E

$\mathcal{E}(\alpha)$ 230
 Écart-type **314**
 d'une variable à densité 248
 d'une variable discete 154
 Échec 133
 Égalité
 de Bienaymé 186, 270, 350
 de Parseval 658
 EINSTEIN Albert 600
 Empirique
 fonction de répartition — 428
 moyenne — 460
 Endomorphisme autoadjoind 664
 Endomorphisme orthogonal 664
 Engendrée
 algèbre — 79
 classe monotone — 672
 tribu — 81, 341, 418
 Entropie 566
 Épreuves (espace des —) [h34], 82
 Équation
 de la chaleur 586
 de Chapman-Kolmogorov 586
 Équidistribuée (suite —) 405
 ERDŐS Paul 209
 Erdős-Kac (théorème d'—) 551

Erreur
 de d'Alembert 39
 fonction d'— « erf » 232
 Espace
 de Banach 663
 des épreuves [h34], 82
 euclidien 663
 mesurable **82**
 probabilisé **84**
 probabilisable **82**
 vectoriel normé 663
 complet 663
 Espérance
 calcul pratique 149
 conditionnelle
 sachant une partition 470
 sachant une tribu 477
 sachant une v.a. **478**
 sachant une v.a. à densité 277
 sachant une v.a. discrète 190, 191,
474
 définition alternative 300, 301
 définition générale **311**
 infinie 309, 311
 (cas discret) 147
 linéarité 312
 cas discret 148
 totale (formule de l'—) 190
 d'une v.a. complexe 311, **357**
 d'une v.a. à densité [h72], **245**
 d'une v.a. discrète [h71], **143**
 d'une v.a. simple 308
 d'une v.a. positive 309
 Estimateur 462
 Étagée voir Simple
 Étroite (convergence —) 393, **395**
 Euclidien (espace —) 663
 Euler
 constante d'—-Mascheroni 639
 fonction Γ d'— 645
 Événement [h35], **82**
 atomique [h34]
 —s incompatibles 82
 —s indépendants 112
 —s mutuellement indépendants 113
 négligeable [h38], 87
 presque sûr [h38], 87
 de queue 417
 récurrent 208
 régénératif 207
 symétrique 420
 transient 208
 Expérience (résultat d'une —) [h34]
 Exponentielle
 bilatérale (loi —) 280
 loi — [h62], 230
 lien avec la loi de Poisson 241, 512
simulation 513
 Extension (th. d'— de Kolmogorov) 682

F

Face (trois — d'affilée) 50
 Facteur de Boltzmann 64, **563**
 Factoriel (moment —) 166
 Factorisation (lemme de —) 478, 669
 Faible (loi — des grands nombres) .. 211, **424**
 de Khintchine 424
 Famille sommable 642
 Fatou
 inégalités de — 124
 lemme de — 315
 FELLER William 209
 Fermé 663

- Fermion 568
 Feu tricolore (temps d'attente à un —) 296, 355
 Filtration 483
 Fluctuation (intervalle de —) 463
 Fonction
 Γ d'Euler 645
 borélienne 668
 de Cantor 648
 d'erreur 232
 génératrice 159
 de Haar 598
 indicatrice d'un événement 133
 mesurable [H58], 291, 668
 de Rademacher 216
 de répartition [H58], 130
 conjointe 257
 d'une probabilité sur \mathbb{R} 90
 empirique 428
 de Schauder 598, 609
 singulière 297, 648
 -test 659
 uniformément continue 644
 à variation bornée 644
 Formule
 de Bayes 104, 105
 version continue 273
 de Bernstein 495
 de Boltzmann 566
 de convolution 182, 348, **349**
 du crible 89
 de l'espérance totale 190
 de König-Huygens 154, 248, **314**
 de Poincaré 89
 des probabilités composées [H48], 103
 des probabilités totales [H47], 103
 de Stirling 639
 preuve probabiliste 497
 de transfert **318**
 pour un couple à densité 263
 pour un couple discret 176
 pour une variable à densité 246, 320
 pour une variable discrète 151
 de Vandermonde 140, 661
 Forte (loi — des grands nombres) 212, **425**, 426
 (démonstration de Cantelli) 434
 (démonstration de Pratelli) 432
 Fortune
 comment gagner des —s 350
 Dame — [H34]
 Fubini (théorème de —)
 cas général 335, 655
 pour les séries doubles 642, 643, 664
- G**
- $\mathcal{G}(p)$ 134
 Galton
 paradoxe de — 632
 processus de —-Watson 195
 Gamma
 fonction Γ d'Euler 645
 loi $\Gamma(\alpha, \beta)$ 235, 279
 gamma
 loi $\gamma(\nu)$ 235
 simulation 517, 528
 Gaussien
 loi —ne voir Loi normale
 variable —ne 366
 vecteur — 374
 Génératrice (fonction —) 159
 Géométrique (loi —) 134
 simulation 511
 GIBBS Willard 560
 Gibbs (paradoxe de —) 566
- Glivenko-Cantelli (théorème de —) 429
 GOUY Louis Georges 582
 Grands nombres
 loi faible des — 211, **424**
 de Khintchine 424
 loi forte des — 212, **425**, 426
 (démonstration de Pratelli) 432, 434
 Grenaille (bruit de —) 577
 Grenouille (paradoxe des —) 279
 Grossière (divergence —) 639
 Grossière (tribu —) 79
 Guildenstern & Rosencrantz 27
 Gumbel (loi de —) 165
- H**
- Haar (fonctions de —) 598
 Harmonique
 nombre — 162
 série — 639
 Heine (théorème de —) 644
 Hewitt-Savage (loi du tout ou rien de —) 420
 Hilbertienne (base —) 658
 Hölder (inégalités de —) 166
 Huygens (théorème de König- —) ... 154, 248, **314**
 Hypergéométrique (loi —) 139
 Hypothèse de Riemann 556
- I**
- Identité de Wald 193, 351
 Image
 probabilité — 294
 réciproque d'une partie 58
 Indépendance
 accroissements indépendants 575
 de deux événements 112
 mutuelle
 de classes d'événements 343
 d'événements 113
 de tribus 343
 de variables aléatoires **344**
 de variables discrètes 178
 de variables à densité 264
 représentation graphique 342, 354
 de deux v.a. **341**
 à densité 263
 discrètes 177
 de deux variables aléatoires **342**
 Indicatrice (fonction — d'un événement) . 133
 Inégalité
 de Bernstein 328
 de Bienaymé-Tchebychev . 157, 253, **327**
 d'ordre k 327
 de Boole 87, 97
 de Cauchy-Schwarz 156, 249, 321, 334, 657
 de Fatou 124
 de Hölder 166
 de Jensen 328
 de Kolmogorov 620
 de Lyapounov 329
 de Markov **326**
 pour une v.a. à densité 253
 pour une v.a. discrète 166
 des remontées de Doob 486
 triangulaire 640
 inf 79
 Inspection (paradoxe de l'—) 72, 579
 Intégrable (v.a. —) 311
 Intégrale
 gaussienne 686
 de Paley-Wiener-Zygmund 609
 selon une mesure de probabilité 308-314
 Intégration terme à terme 316

- Intervalle
de confiance 463
de fluctuation 463
Itéré (loi du logarithme —) 444
- J**
- Jacobi (symbole de —) 538
Jacobien 656
Jensen (inégalités de —) 328
Jeu non transitif 631
Joker [H43]
Jumeaux (entiers « premiers »—) 547
- K**
- Kac (théorème d'Erdős—) 551
KAKUTANI Shizuo 601
Khinchine (théorème de —) 424
Kolmogorov
axiomes de — 84
équation de Chapman— 586
inégalité de — 620
loi des grands nombres de — . . . **425, 426**
loi du tout ou rien de — 419
test de —-Smirnov 430
théorème d'extension 682
König-Huygens (théorème de —) . . . 154, 248,
314
Kurtosis 252
- L**
- \mathcal{L}^0 ou $\mathcal{L}^0(\Omega)$ 291
 $\mathcal{L}_b^0(\Omega)$ 291
 $\mathcal{L}_+^0(\Omega)$ 291
 L^1 313
 \mathcal{L}^1 [H71], 311
 L^2 321
 \mathcal{L}^2 321
 L^p 323
Lachesis [H34]
Lagrange (multiplicateurs de —) 657
Laplace
—Gauss (loi de —) 231
théorème de de Moivre— 449
 \mathcal{L}^p 314
Lebesgue
décomposition de — 298, 648
mesure de — sur $[0; 1]$ 92
tribu de — 88
LEEUWENHOEK Antoni 582
Lemme
d'Abel 654
de Borel-Cantelli 117
de classe monotone 671, **672**
des coalitions
cas à densité 265
cas discret 179
(démonstration) 674
pour des tribus 343, **673**
pour des v.a. **344, 673**
de Doob-Dynkin 478, 669
de factorisation 478, 669
de Fatou 315
des moments 379
Lévy (théorème de —) 362, **401**
lim inf et lim sup 114
lim \uparrow , lim \downarrow 80
Limite
inférieure/supérieure 114
d'une suite de parties 116
d'une suite monotone de parties 80
théorème — central **438, 443**
Logarithme (loi du — itéré) 444
Loi [H56], **294**
a priori/a posteriori 273
de l'Arc sinus 617
béta $B(a, b)$ 235
de Benford 544
de Bernoulli 133
binomiale 134
approximation normale 449
approximation par Poisson 448
calcul de l'espérance 149
de Cauchy 234
somme de variables de — **363**
conditionnelle
cas à densité 271
cas discret 175, 189
conjointe
cas à densité 257
cas discret 174
convergence en — 393, 395
diffuse 224
du tout ou rien
de Hewitt-Savage 420
de Kolmogorov 419
exponentielle [H62], 230
lien avec la loi de Poisson . . . 241, 512
simulation 513
somme de deux v.a. 279
faible des grands nombres . . . 211, **424**
de Khinchine 424
forte des grands nombres . . 212, **425, 426**
(démonstration de Cantelli) . . . 434
(démonstration de Pratelli) . . . 432
Gamma $\Gamma(\alpha, \beta)$ 235, 279
gamma $\gamma(\nu)$ 235
simulation 517, 528
gaussienne voir Loi normale
géométrique 134
simulation 511
de Gumbel 165
hypergéométrique 139
du χ^2 235
du logarithme itéré 444
marginale
cas à densité 258, 335
cas discret 174, 175
normale **231**
quotient de deux v.a. 266
simulation 518
somme de deux v.a. 266
des petits nombres 137
de Poisson 136
approximation normale 451
lien avec l'exponentielle . . . 241, 512
mode d'une — 141
simulation 512
du premier succès 134
de Rayleigh 519
sans mémoire 136, 230
uniforme
à densité 229
discrète 133
d'une variable aléatoire **294**
Lyapounov (inégalités de —) 329
- M**
- Marche aléatoire
discrète 582
limite continue 583, 584
Marginale
— s d'un couple 175, 258
densité — 261, 335
loi —
cas à densité 258, 335

- cas discret 174, 175
- Markov
- chaîne de — 199
 - inégalité de — **326**
 - pour une v.a. à densité 253
 - pour une v.a. discrète 166
 - processus de — 597
- Martingale 482, **483**
- Masse de Dirac 84, **93**
- Matching problem* 149
- Maternité (nuits agitées à la —) 464
- Matrice
- aléatoire 339, 555
 - de covariance 333
 - changement de base 334
 - jacobienne 656
 - symétrique définie positive 664
 - symétrique positive 664
- Maximum
- de variables aléatoires 267, 279, 280, 329
 - de vraisemblance 615
- MAXWELL James Clerk 560
- Maxwell-Boltzmann (distrib. de —) ... 64, 565
- Médiane d'une v.a. à densité 228
- Mémoire (loi sans —) 136, 230
- Menteurs (la chaîne des —) 50
- Mesurable
- espace — 82
 - fonction — [H58], 291, 668
 - selon une partition 475
 - selon une tribu 478, 669
 - un ensemble non — 95
- Mesure
- σ -finie 675
 - absolument continue 675
 - de Dirac 84, **93**
 - de Lebesgue sur $[0; 1]$ 92
 - produit 332
 - de Wiener 593
- Méthode
- de Box-Muller 519
 - de Box-Muller avec rejet 520
 - de Monte-Carlo voir Monte-Carlo
 - du rejet 427, **514**, 536
- Métri (temps d'attente du —) 274
- Middle-square* (algorithme —) 524, 528
- Mixte (variable aléatoire —) 296
- Mode 141
- Modèle de Cramér 542
- Moment **313**
- centré
 - d'une variable à densité 247
 - d'une variable discrète 152
 - d'une variable à densité 247
 - factoriel 166
 - lemme des —s 379
- Monotone
- classe — 671
 - engendrée 672
 - lemme de classe — 672
 - théorème de convergence — 315
 - (démonstration) 329
- Monte-Carlo (méthode de —) **531**
- pour calculer une intégrale 534
 - pour estimer une moyenne 532
 - pour le problème de Dirichlet 600
 - pour la primalité 538
 - pour effectuer un tri 543
- Morgan (règles de de —) 38
- Mouvement brownien
- construction canonique 594
 - covariance 595
 - définition 591
 - existence 592
 - loi (mesure de Wiener) 593
- Moyenne empirique 460
- Multiplicateurs de Lagrange 657
- Multivariée (distribution normale —) 374
- Mutuellement indépendants (évts. —) 113
- N**
- $\mathcal{N}(m; \sigma^2)$ 231
- NEEDHAM John Turberville 582
- Négligeable [H38], **87**
- Nikodým (théorème de Radon- —) 675
- Nombre
- de Champernowne 219
 - normal 218, 498
 - s de Stirling 161, **661**
- Normal (nombre —) 218, 498
- Normale (loi —) **231**
- quotient de deux v.a. 266
 - simulation* 518
 - somme de deux v.a. 266
- Norme 663
- Nornes [H34]
- O**
- O, o 639
- Ordre (statistique d'—) 339
- Orthogonal (endomorphisme —) 664
- Orthonormée (famille — de L^2) 325
- Ouvert 663
- P**
- $\mathcal{P}(\lambda)$ 136
- Paley-Wiener-Zygmund (intégrale de —) 609
- Paradoxe
- des anniversaires 50
 - de Galton 632
 - de Gibbs 566
 - des grenouilles 279
 - de l'inspection 72, 579
 - de Saint-Petersbourg 628
 - téléphonique 339
- Parseval (égalité de —) 658
- Partie
- fermée 663
 - ouverte 663
 - positive/négative 147, **310**
 - singulière 297, 648
- PERRIN Jean 600
- Petits nombres (loi des —) 137
- π -système
- et indépendance 673
- Poincaré (formule de —) 89
- Points d'un processus 574
- Poisson
- loi de — 136
 - approximation normale 451
 - lien avec l'exponentielle 241, 512
 - modes d'une — 141
 - simulation* 512
 - processus de — 574
- Pólya (théorème de récurrence) 597
- Polynômes de Bernstein 502
- PRATELLI (Luca —) 432
- Presque sûr [H38], **87**
- convergence presque sûre 385
- Presque sûrement [H38]
- $(X_n)_{n \geq 1} \rightarrow X$ p.s. 385
- Primalité (tests probabilistes de —) 538
- Probabilisable (espace —) 82

Probabilité.....	84
—s composées (th. des —).....	[H48], 103
conditionnelle.....	[H47], 102
sachant une partition.....	487
sachant une v.a. discrète.....	488
convergence en —.....	388
image.....	[H57], 294
produit.....	332, 668
—s totales (formule des —).....	[H47], 103
Problème	
des chapeaux (des conjoints).....	149
du collectionneur.....	150, 162
de Dirichlet.....	600
Processus	
de branchement.....	195
de comptage.....	574
de Galton-Watson.....	195
markovien.....	597
de Poisson.....	574
stochastique.....	574
Produit	
de Cauchy.....	654
direct/tensoriel.....	263
probabilité —.....	332, 668
tribu —.....	332, 667
Programme (en environnement instable).....	352
Projection orthogonale.....	657
Pseudo-inverse d'une fonction croissante.....	649

Q

Quadratique (risque —).....	462
Quasi-complet (système —).....	88
Queue (événement de —).....	417
Quotient de deux v.a. normales.....	266

R

Rademacher	
fonctions de —.....	216
suite de —.....	205
Radial (lemme de continuité — e d'Abel).....	654
Radon (théorème de — -Nikodým).....	675
Rang d'un cylindre.....	204
Rayleigh (loi de —).....	519
Rayon d'une série entière.....	653
aléatoire.....	621
Réalisation (théorème de —).....	679
Réarrangement.....	339
Réciproque (image — d'une partie).....	[H58], 292
Recuit simulé.....	543
Récurrent	
(mouvement brownien).....	597
événement —.....	208
Réduite (variable —).....	155, 252
Régénératif (événement —).....	207
Règles de de Morgan.....	38
Régression (droite de —).....	456
Rejet (méthode du —).....	427, 514
Remontées (inégalité des —).....	486
Répartition	
fonction de —.....	[H58], 130, 294
d'un couple à densité.....	257
empirique.....	428
d'une probabilité sur \mathbb{R}	90
Résultat d'une expérience.....	[H34]
Riemann	
fonction ζ de —.....	556
hypothèse de —.....	556
Riesz-Fisher (théorème de —).....	323
Risque quadratique.....	462
Rosencrantz & Guildenstern.....	27

S

Saint-Petersbourg (paradoxe de —).....	628
Saut de discontinuité.....	647
Schauder (fonctions de —).....	598
Séparable (tribu —).....	88
Séquence	
homogène.....	205
de trois <i>face</i>	50
Série	
aléatoire.....	421, 619
de Bertrand.....	639
entière.....	653
aléatoire.....	499, 621
harmonique.....	639
de variables positives.....	315
Simple (convergence —).....	652
Simple (variable aléatoire —).....	127, 302
espérance.....	308
Simulation	
d'une loi continue.....	513
d'une loi exponentielle.....	513
d'une loi $\gamma(a)$	517
d'un vecteur gaussien.....	521
d'une loi géométrique.....	511
d'une loi normale.....	518
d'une loi de Poisson.....	512
Singe.....	4, 117
Singulière	
fonction —.....	297, 648
partie —.....	297, 648
Skorokhod (th. de représentation de —).....	410
Slutsky (théorème de —).....	402 , 463
Smirnov (test de Kolmogorov- —).....	430
SMOLUCHOWSKI Marian.....	600
Sommable (famille —).....	642
Somme de deux variables	
à valeurs dans \mathbb{Z}	176
binomiales.....	183
à densité.....	261
à densité indépendantes.....	265
discrètes indépendantes.....	182
exponentielles.....	279
normales.....	266
de Poisson.....	183
Sondage.....	51, 465
Sous-additivité.....	85, 97
dénombrable.....	87
Sous-martingale.....	484
Sous-tribu.....	79
Spectral (théorème —).....	664
Stabilité	
de la loi binomiale.....	183
de la loi normale.....	266
de la loi de Poisson.....	183
Stationnaires (accroissements —).....	575
Statistique d'ordre.....	339
Steinhaus (théorème de —).....	499
Stieltjes (intégrale de —).....	301
Stirling	
formule de —.....	639
preuve probabiliste.....	497
nombres de —.....	161, 661
Stratégie	
pour gagner à <i>pile-face</i>	350
pour gagner un trésor.....	632
Succès.....	133
loi du premier —.....	134
Suite	
de Cauchy.....	638
équidistribuée.....	405
de Rademacher.....	205
uniformément distribuée.....	405
sup.....	79

Sur-martingale 484
 Symétrique
 événement — 420
 matrice — (définie) positive 664
 variable aléatoire — 229, 247
 Système
 complet d'événements 88
 induit par X 128
 quasi-complet d'événements 88
 total 658

T

Tchebychev (inégalité de —) ... 157, 253, **327**
 d'ordre k 327
 Temps d'arrêt 350
 Temps d'attente
 au feu tricolore 296, 355
 au rendez-vous 279

Test
 fonction-test 659
 de Kolmogorov-Smirnov 430
 de primalité 538

Théorème
 de Bayes 104, 105
 version continue 273
 de Bernstein 502
 de Carathéodory 94, **675**
 central limit **438**, 443
 de Chapman-Kolmogorov 586
 de continuité
 (fonctions caractéristiques) 362
 (fonctions caractéristiques) **401**
 (fonctions génératrices) 398
 de convergence dominée 316, 412
 de convergence dominée discret 165, 644
 de convergence monotone 315
 (démonstration) 329
 de convolution 265, **349**
 de de Moivre-Laplace 449
 de décomposition de Lebesgue 298, 648
 de Dini 652
 de Dirichlet 641
 d'Erdős-Kac 551
 d'extension de Kolmogorov 682
 de Fubini
 cas général 335, 655
 pour les séries doubles 642, 643, 664
 de Glivenko-Cantelli 429
 de Heine 644
 d'intégration terme à terme 316
 de Khintchine 424
 de Kolmogorov 682
 de König-Huygens 154, 248, **314**
 de Lévy 362, **401**
 limite central **438**, 443
 des probabilités composées [H48], 103
 de Radon-Nikodým 675
 de réalisation 679
 de récurrence de Pólya 597
 de Riesz-Fisher 323
 de représentation de Skorokhod 410
 de Slutsky **402**, 463
 spectral 664
 de Steinhaus 499
 de transfert **318**
 pour un couple à densité 263
 pour un couple discret 176
 pour une variable discrète 151
 pour une variable à densité 246, 320
 de Weierstrass 501, 653
 de Wick 379

Total
 formule de l'espérance — e 190
 formule des probabilités — es [H47], 103
 système — 658
 Tour (*tower property*) 475
 Tout ou rien (loi du — de Kolmogorov) 419, 420
 Transfert (théorème de —) **318**
 pour un couple à densité 263
 pour un couple discret 176
 pour une variable à densité 246, 320
 pour une variable discrète 151
 Transient
 (mouvement brownien) 597
 événement — 208
 Transitif
 dés non — s 632
 jeu non — 631
 Tri (méthode de — rapide randomisé) ... 543
 Triangulaire (inégalité —) 640
 Tribu **79**
 asymptotique 417
 complète 87
 discrète 79
 engendrée 81
 engendrée par plusieurs v.a. 418
 engendrée par une v.a. 341, 669
 grossière 79
 de Lebesgue 88
 produit 332, 667
 de queue 417
 sans atomes 96
 séparable 88
 sous — 79
 sur \mathbb{C} 357
 triviale 79
 Trois *face* d'affilée 50
 Tronquée (variable —) 296

U

$\mathcal{U}([a; b])$ 229
 $\mathcal{U}([a; b])$ 133
 Uniforme
 convergence — 652
 loi — à densité 229
 loi — discrète 133
 Uniformément
 continue (fonction —) 644
 distribuées (suites —) 405
 Univers [H34], **82**
 — image 127

V

Vandermonde (formule de —) 140, 661
 Variable aléatoire [H56], 291
 absolument continue 224
 centrée 155, 252
 complexe 311, **357**
 continue 224
 — s décorréelées 184
 à densité [H62], 224
 espérance [H72], **245**
 déterministe **33**, 352
 discrète [H61], **127**
 espérance [H71], **143**
 espérance
 définition alternative 300, 301
 définition générale **311**
 gaussienne 366
 — s indépendantes 341
 intégrable 309
 mixte 296
 réduite 155, 252

simple	127, 302
espérance	308
symétrique	229, 247
tronquée	296
Variance	314
d'une v.a. à densité	248
d'une v.a. discrète	153
Variation bornée (fonction à —)	644
Vecteur	
aléatoire	331
gaussien	374
<i>simulation</i>	521
Version	
de l'espérance conditionnelle	472
de la probabilité conditionnelle	488, 489
Vieillessement (propriété de non —)	136, 230
Vitali (contre-exemple de —)	95
Voisinage	663
von Mises (paradoxe des anniversaires)	50
Vraisemblance (maximum de —)	615
W	
Wald (identités de —)	193, 351
Weierstrass (théorème de —)	501, 653
Weyl (critère de —)	405
Wick (théorème de —)	379
WIENER Norbert	593
Wiener (mesure de —)	593
Z	
Zéro-un (loi du — de Kolmogorov)	419
Zeta (fonction — de Riemann)	556